$$\begin{aligned} \text{d) } V_{BC} &= V_B - V_C = 0.7\text{V} - 6.83\text{V} \\ &= -6.13\text{V} \end{aligned}$$

Análisis por recta de carga

La red de la figura 6.7a establece una ecuación para la salida que relaciona las variables I_C y V_{CE} de la siguiente manera :

$$V_{CE} = V_{CC} - I_C R_C$$

Figura 6.7a Circuito para el análisis de la recta de carga

Las características de salida del transistor también relacionan las mismas dos variables I_C y V_{CE} como se muestra en la figura 6.7b.

Figura 6.7b Curvas características de salida

Si se elige la I_C con un valor de 0mA , estaremos especificando en el eje horizontal como la línea sobre la cuál se localizara un punto. Al sustituir $I_C = 0\text{mA}$ en la ecuación anterior tendremos:

$$V_{CE} = V_{CC} - (0) R_C$$

definiendo un punto para la línea recta, como se ilustra en la figura 6.8

Figura 6.8 Grafica de la recta de carga

Si ahora se escoge el valor de 0V para V_{CE} con el que se establece el eje vertical como la línea sobre la cuál se definirá un segundo punto, la I_C se determinará por la siguiente ecuación:

$$0 = V_{CC} - I_{C_{max}} R_C$$

Al unir los dos puntos la línea resultante sobre la gráfica se denomina **recta de carga**.

Puesto que está definida por la resistencia de carga R_C . Al resolver para el nivel resultante de I_B el punto Q real se puede establecer como el mostrado en la figura 6.8.

Si el nivel de I_B se modifica al variar el valor de R_B , el punto de operación Q se mueve hacia arriba y hacia abajo de la recta de carga figura 6.9. Si V_{CC} se mantiene fijo y R_C cambia, la recta de carga subirá, esta se encuentra representada en la figura 6.10. Si la I_B se mantiene constante el punto Q se trasladará. Si R_C se fija y V_{CC} varía la recta de carga se desplazará mostrándose en la figura 6.11

Figura 6.9 Grafica del punto Q con niveles crecientes de I_B

Figura 6.10 Grafica de niveles crecientes de R_C

Figura 6.11 Gráfica para niveles pequeños de V_{CC}

Circuito de polarización estabilizada de emisor

La red de polarización de cd de la figura 6.12 contiene una resistencia en el emisor para mejorar el nivel de estabilidad sobre el de la configuración de polarización fija.

Figura 6.12 Circuito de polarización con resistor de emisor

Figura 6.13 Malla de base-emisor

Malla de base-emisor.

Al aplicar la ley de voltaje de Kirchhoff alrededor de la malla de la figura 6.13 se obtiene como resultado la siguiente ecuación:

$$+ V_{CC} - I_B R_B - V_{BE} - I_L R_L = 0$$

$$I_L = I_B (\beta + 1)$$

$$+ V_{CC} - I_B R_B - V_{BE} - (\beta + 1) I_B R_L = 0$$

$$-I_B [R_B + (\beta + 1) R_L] + V_{CC} - V_{BE} = 0$$

$$I_B [R_B + (\beta + 1) R_L] = V_{CC} - V_{BE}$$

$$I_B = \frac{V_{CC} - V_{BE}}{R_B + (\beta + 1) R_L}$$

La única diferencia con respecto a la polarización fija es el término $(\beta + 1) R_L$ en la figura 6.14. La resistencia R_L es **reflejada** a la entrada del circuito de base por un factor $(\beta + 1)$ y por lo tanto un nivel de impedancia del circuito de entrada es mostrado en la figura 6.15.

$$R = (\beta + 1) R_L$$

Figura 6.14 Circuito equivalente para la corriente I_B

Figura 6.15 Circuito con reflexión de impedancia R_L

Malla de colector- emisor.

La malla de salida entre colector-emisor se dibuja en la figura 6.16 y aplicando la ley de voltaje de Kirchhoff a esa malla se obtiene :

$$+ I_1 R_1 + V_{CE} + I_C R_C - V_{CC} = 0$$

Figura 6.16
Malla de colector a emisor

como: $I_1 = I_C$

$$V_{CE} - V_{CC} + I_C (R_C + R_E) = 0$$

$$V_{CE} = V_{CC} - I_C (R_C + R_E) = 0$$

$$V_E = I_E R_E \quad \text{por lo tanto:}$$

$$V_{CE} = V_C - V_E$$

$$V_C = V_{CE} + V_E$$

$$V_C = V_{CC} - I_C R_C$$

El voltaje de base con respecto a tierra se puede determinar .

$$V_B = V_{CC} - I_B R_B$$

$$V_B = V_{BE} + V_E$$

La adición de la resistencia de emisor a la polarización de cd del BJT proporciona una mejor estabilidad, esto es las corrientes y voltajes de polarización de cd se mantienen mas cerca de los puntos donde fueron fijados por el circuito aun cuando cambien las condiciones externas como el voltaje de alimentacion, la temperatura, incluso la beta del transistor.

Ejemplo 6.2.- Para la red polarizada de emisor de la figura 6.17 determinar:

- a) I_B b) I_C c) V_{CE} d) V_C
 e) V_I f) V_B g) V_E

Figura 6.17 Circuito para el ejemplo 6 2

Solución:

$$a) \quad I_B = \frac{V - V_{BE}}{R + (\beta + 1)R_E} = \frac{20V - 0.7V}{430k\Omega + (51)(1k\Omega)}$$

$$I_B = \frac{19.3V}{481k\Omega} = 40.1 \mu A$$

$$b) \quad I_C = \beta I_B$$

$$I_C = (50)(40.1 \mu A)$$

$$I_C = 2.01 \text{ mA}$$

- c) $V_{CE} = V_{CC} - I_C (R_C + R_E)$
 $V_{CE} = 20 \text{ V} - (2.01 \text{ mA})(2\text{k}\Omega + 1\text{k}\Omega) = 20 \text{ V} - 6.03 \text{ V}$
 $V_{CE} = 13.97 \text{ V}$
- d) $V_C = V_{CC} - I_C R_C$
 $V_C = 20 \text{ V} - (2.01 \text{ mA})(2\text{k}\Omega) = 20 \text{ V} - 4.02 \text{ V}$
 $V_C = 15.98 \text{ V}$
- e) $V_E = V_C - V_{CE}$
 $V_E = 15.98 \text{ V} - 13.97 \text{ V}$
 $V_E = 2.01 \text{ V}$
 $V_E = I_E R_E = I_C R_E$
 $V_E = (2.01 \text{ mA})(1\text{k}\Omega)$
 $V_E = 2.01 \text{ V}$
- f) $V_B = V_{BE} + V_E$
 $V_B = 0.7 \text{ V} + 2.01 \text{ V}$
 $V_B = 2.71 \text{ V}$
- g) $V_{BC} = V_B - V_C$
 $V_{BC} = 2.71 \text{ V} - 15.98 \text{ V}$
 $V_{BC} = -13.27 \text{ V (polarizado inversamente)}$

Análisis de la recta de carga

Este tipo de análisis de la recta de carga es ligeramente diferente al de polarización fija. de la ecuación de la malla de salida se obtiene

$$V_{CE} = V_{CC} - I_C (R_C + R_E)$$

Si elegimos una $I_C = 0$ mA, se obtiene:

$$V_{CE} = V_{CC} \quad I_C = 0 \text{ mA}$$

Si elegimos un $V_{CE} = 0$ V se obtiene:

$$I_C = V_{CC} / (R_C + R_E) \quad V_{CE} = 0 \text{ V}$$

Estos puntos maximos se muestran en la figura 6.18. Distintos niveles de I_{BQ} desplazarán el punto Q hacia arriba y hacia debajo de la recta de carga.

Figura 6.18 Gráfica de la recta de carga

Polarización con divisor de voltaje

En las polarizaciones anteriores la corriente de polarización I_{CQ} y el voltaje V_{CEQ} estaban en función de la ganancia de corriente (beta) del transistor. Sería deseable desarrollar un circuito de polarización menos dependiente, esto es, independiente de la beta del transistor. La configuración de polarización con divisor de voltaje de la figura 6.19 es una red de este tipo. Si analizamos sobre una base exacta la sensibilidad a los cambios de beta se observa que esta es bastante pequeña.

Un punto de operación Q se define por un nivel fijo de I_{CQ} y V_{CEQ} como se muestra en la figura 6.20. El nivel de I_{BQ} se modificara con el cambio de beta, pero el punto de operación sobre las características definido por I_{CQ} y V_{CEQ} puede permanecer fijo si se utilizan los parametros apropiados del circuito

Figura 6.19 Circuito de polarización por divisor de voltaje

Figura 6.20 Grafica del punto Q

Análisis exacto

La parte de entrada de la figura 6.19 se puede redibujar utilizando un circuito equivalente thevenin, esto con el fin de facilitar el analisis de éste tipo de polarización como se ilustra en la figura 6.21. La red thevenin se puede hallar de la siguiente manera:

Figura 6.21 Redibujo de la malla de entrada de la figura 6.19

R_{Th} : La fuente de voltaje se reemplaza por un cortocircuito equivalente como se muestra en la figura 6.22

$$R \quad R \quad R_s$$

E_{Th} : La fuente de V_{CC} se reintegra a la red y el voltaje thevenin de circuito abierto de la figura 6.23 se obtiene:

$$L \quad V_R \quad \frac{I' R}{R + R}$$

Figura 6.22
Circuito para la R_{Th}

Figura 6.23
Circuito para el E_{Th}

Figura 6.24
Circuito equivalente
thévenin

La red thevenin se vuelve a dibujar como se muestra en la figura 6.24 y la I_{BQ} se puede determinar al aplicar la ley de Kirchhoff la cual sera :

$$I_E - I_B R_{Th} - V_{BE} - I_E R_E = 0$$

$$I_E = I_B (\beta + 1)$$

$$I_B = \frac{E_{Th} - V_{BE}}{R_{Th} + (\beta + 1) R_E}$$

Una vez encontrada la I_B las cantidades restantes de la red pueden encontrarse del mismo modo que se hizo para la configuración polarizada de emisor, esto es:

$$V_{CE} = V_{CC} - I_C (R_C + R_E)$$

Ejemplo 6.3:- Determine el V_{CEQ} y la I_{CQ} para la configuración con divisor de voltaje o llamada también polarización universal de la figura 6.25

Figura 6.25 Circuito para el ejemplo 6.3

Solución:

$$R_{Th} = R_1 \parallel R_2$$

$$R_{Th} = \frac{(39k\Omega)(3.9k\Omega)}{39k\Omega + 3.9k\Omega} = 3.55k\Omega$$

$$V_{Th} = \frac{V_c R_2}{R_1 + R_2}$$

$$V_{Th} = \frac{(2V)(3.9k\Omega)}{39k\Omega + 3.9k\Omega} = 2V$$

$$I_B = \frac{V_{Th} - V_f}{R_{Th} + (\beta + 1)R_E}$$

$$I_B = \frac{2V - 0.7V}{3.55k\Omega + (141)(1.5k\Omega)} = \frac{1.3V}{3.55k\Omega + 211.5k\Omega}$$

$$I_B = 6.05 \mu A$$

$$I_C = \beta I_B$$

$$I_C = (140)(6.05 \mu A)$$

$$I_C = 0.85 \text{ mA} = I_{CQ}$$

$$V_{CE} = V_C - I_C(R_C + R_E)$$

$$V_{CE} = 22\text{V} - (0.85 \text{ mA})(10\text{k}\Omega + 1.5\text{k}\Omega)$$

$$V_{CE} = 12.22 \text{ V} = V_{CEQ}$$

Análisis aproximado:-

Un análisis de la sección de entrada de la configuración del divisor de voltaje se presenta en la figura 6.26. La resistencia R es la resistencia equivalente entre la base y tierra para el transistor con una resistencia de emisor R_E . La resistencia reflejada entre la base y el emisor se define por $R = (\beta + 1)R_E$. Si R es mucho mayor que la resistencia R_2 , la corriente I_B será mucho menor que I_2 y esta será igual a I_1 . Si la $I_B \approx 0$ comparada con I_1 y con I_2 entonces $I_1 = I_2$ y las resistencias R_1 y R_2 pueden considerarse en serie.

Figura 6.26 Circuito para calcular el voltaje de base aproximado

El voltaje a través de R_2 , que es el voltaje de la base V_B se puede calcular mediante el uso de la regla del divisor de voltaje, ésto es:

$$V_B = I' \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

Debido a que $R_2 = (\beta + 1)R_E \approx \beta R_E$, la condición que definirá, en caso que puede aplicarse la consideración, será la siguiente:

$$\beta R_E \geq 10R_2$$

Si Beta veces es el valor de R_E es por lo tanto 10 veces el valor de R_2 , esta aproximación se aplica con gran precisión. Una vez determinado V_B , el nivel de V_E se puede calcular de la siguiente manera:

$$V_E = V_B - V_{BE}$$

$$I_E = \frac{V_E}{R_E}$$

$$I_{CQ} \approx I_E$$

$$V_{CE} = V_{CC} - I_C R_C - I_E R_E \quad \text{como } I_C \approx I_E$$

$$V_{CEQ} = V_{CC} - I_C (R_C + R_E)$$

En la secuencia de los cálculos la beta no aparece ya que la I_B no fue calculada, por lo tanto el punto Q es independiente del valor de Beta.

Ejemplo 6.4:- Repetir el análisis de la figura 6.25 utilizando la técnica aproximada y comparar las soluciones para I_{CQ} y para V_{CEQ} .

Solución:-

$$\beta R_E > 10R_2$$

$$(140)(1.5k\Omega) \geq 10(3.9k\Omega)$$

$$210k\Omega > 39k\Omega \quad (\text{es correcto})$$

$$V_B = \frac{V' R_2}{R_1 + R_2}$$

$$V_B = \frac{(22V)(3.9k\Omega)}{39k\Omega + 3.9k\Omega}$$

$$V_B = 2V$$

Observar que el nivel de V_B es el mismo que el V_{TH} . Por lo tanto, la principal diferencia entre el análisis aproximado de el análisis exacto es el efecto de la R_{TH} en el análisis exacto que separa V_{TH} y V_B .

$$V_E = V_B - V_{BE}$$

$$V_E = 2V - 0.7V$$

$$V_E = 1.3V$$

$$I_{CQ} \sim I_E = \frac{V_E}{R_E} = \frac{1.3V}{1.5k\Omega}$$

$$I_{CQ} = 0.867 \text{ mA}$$

$$V_{CEQ} = V_{CC} - I_C(R_C + R_E)$$

$$V_{CEQ} = 22V - (0.867 \text{ mA})(10k\Omega + 1.5k\Omega)$$

$$V_{CEQ} = 12.03V$$

Mientras mas grande es el nivel de R_E comparado con R_C , mas cercana sera la solución aproximada sobre la exacta.

Polarización de cd con retroalimentación de voltaje

Un nivel de estabilidad mejorado se puede obtener al introducir una trayectoria de retroalimentación del colector a la base como se muestra en la figura 6.27

Aunque el punto Q no es totalmente independiente de Beta, la sensibilidad a los cambios de beta es normalmente menor que el que se encuentra para las configuraciones de polarización fija o polarización de emisor.

Figura 6.27 Circuito con retroalimentación de voltaje

Malla de base a emisor.

La figura 6.28 muestra la malla de base a emisor, aplicando la ley de voltaje de Kirchhoff a lo largo de la malla indicada obtenemos:

$$V_{CC} - I_C R_C - I_B R_B - V_{BE} - I_E R_E = 0$$

Figura 6.28 Malla base emisor para la figura 6.27

A través de R_C no es I_C sino I'_C en donde $I'_C = I_C + I_B$. Pero el nivel de I_C e I'_C exceden en mucho el nivel usual de I_B y normalmente se emplea la aproximación de $I'_C \approx I_C$ sustituyendo $I'_C = I_C + \beta I_B$ e $I_E = I_C$ tenemos:

$$V_{CC} - \beta I_B R_C - I_B R_B - V_{BE} - \beta I_B R_E = 0$$

agrupando términos se obtiene:

$$V_{CC} - V_{BE} - \beta I_B (R_C + R_E) - I_B R_B = 0$$

por lo tanto para la I_B ,

$$I_B = \frac{V_{CC} - V_{BE}}{R_B + \beta(R_C + R_E)}$$

Malla de colector-emisor

La malla de colector-emisor se proporciona en la figura 6.29 y aplicando la ley de voltaje de kirchhoff se obtiene:

$$I_E R_E = V_{CE} + I'_C R_C - V_{CC} = 0$$

Puesto que la $I'_C = I_C + I_B = I_E$ tenemos que:

$$I_C (R_C + R_E) + V_{CE} - V_{CC} = 0$$

$$V_{CE} = V_{CC} - I_C (R_C + R_E)$$

Figura 6.29 Malla colector emisor para la figura 6.27

Ejemplo 6.5

Determine los niveles de operación I_{CQ} y V_{CEQ} para la siguiente red de la figura 6.30

Figura 6.30 Circuito para el ejemplo 6.5

Solución:

$$I_B = \frac{I - I'}{R + \beta(R + R)}$$

$$I_B = \frac{10V - 0.7V}{250k\Omega + (90)(4.7k\Omega + 1.2k\Omega)}$$

$$I_B = \frac{9.3V}{250k\Omega + 531k\Omega} = \frac{9.3V}{781k\Omega}$$

$$I_B = 11.91 \mu A$$

$$I_{CQ} = \beta I_B = (90)(11.91 \mu A)$$

$$I_{CQ} = 1.07 \text{ mA}$$

$$V_{C1Q} = V_{CC} - I_C (R_C + R_L)$$

$$V_{C1Q} = 10 \text{ V} - (1.07 \text{ mA})(4.7k\Omega + 1.2k\Omega)$$

$$V_{C1Q} = 10 \text{ V} - 6.31 \text{ V}$$

$$V_{C1Q} = 3.69 \text{ V}$$

6.4 DIVERSAS CONFIGURACIONES DE POLARIZACIÓN

Hay un número de configuraciones de polarización de BJT que no coinciden con el molde básico de las que se han analizado. En este tipo de polarizaciones el primer paso ha sido la derivación de una expresión para la corriente de base, una vez conocida esta, la corriente de colector y los niveles de voltaje del circuito de salida se pueden determinar directamente.

Ejemplo 6.6

Determine V_C y V_B para la siguiente red de la figura 6.31

Figura 6.31 Circuito para el ejemplo 6.6

Solución :

Al aplicar la ley de voltaje de Kirchhoff en el sentido de las manecillas del reloj a la malla de base a emisor se tiene:

$$-I_B R_B - V_{BE} + V_{E1} = 0$$

$$I_B = \frac{V_{E1} - V_{BE}}{R_B}$$

$$I_B = \frac{8.3V - 0.7V}{10k\Omega} = 83 \mu A$$

$$I_C = \beta I_B$$

$$I_C = (45)(83 \mu A)$$

$$I_C = 3.735 \text{ mA}$$

$$V_C = -I_C R_C = -(3.75 \text{ mA})(1.2k\Omega)$$

$$V_C = -4.48 \text{ V}$$

$$V_B = -I_B R_B = -(83 \mu\text{A})(100\text{k}\Omega)$$

$$V_B = -8.3 \text{ V}$$

Ejemplo 6.7

Determine V_{CEQ} e I_1 para la red de la figura 6.32

Figura 6.32 Circuito para el ejemplo 6.7

Solución:

Aplicando la ley de voltaje de Kirchhoff al circuito de entrada obtenemos:

$$-I_B R_B - V_{BE} - I_1 R_1 + V_{11} = 0$$

$$I_1 = (\beta + 1) I_B$$

$$V_{11} - V_{BE} - (\beta + 1) I_B R_1 - I_B R_B = 0$$

$$I_B = \frac{V - V'}{R + (\beta + 1)R}$$

$$I_B = \frac{20V - 0.7V'}{240k\Omega + (91)(2k\Omega)}$$

$$I_B = 45.73\mu A$$

$$I_C = \beta I_B = (90)(45.73\mu A)$$

$$I_C = 4.12 \text{ mA}$$

Aplicando la ley de voltaje de Kirchhoff al circuito de salida tenemos:

$$-V_{CE} + I_C R_L + V_{CE} = 0$$

$$I_C = (\beta + 1)I_B$$

$$V_{CE} = V_{CE} - (\beta + 1)I_B R_L$$

$$V_{CE} = 11.68 \text{ V}$$

$$I_C = 4.16 \text{ mA}$$

Ejemplo 6.8

Determine V_C y V_B para la red de la figura 6.33

Figura 6.33 Circuito para el ejemplo 6.8

Solución:

Se obtiene la resistencia thevenin y el voltaje para la red en las figuras 6.34 y 6.35

Figura 6.34 Determinacion de la R_h

Figura 6.35 Determinacion del I_{Th}

$$R_h = 8.2\text{ k}\Omega \parallel 2.2\text{ k}\Omega = 1.73\text{ k}\Omega$$

$$I = \frac{V' + I}{R + R} = \frac{20V' + 20V'}{8.2k\Omega + 2.2k\Omega} = 3.85\text{mA}$$

$$E_{Th} = IR - V_{BE}$$

$$E_{Th} = (3.85\text{ mA})(2.2k\Omega) - 20V$$

$$E_{Th} = -11.53\text{ V}$$

La red puede volverse a dibujar como se muestra en la figura 6.36 y al aplicar la ley de voltaje de Kirchoff dar como resultado:

$$-I_1 - I_B R_{Th} - V_{BE} - I_1 R_1 + V_{1E} = 0$$

como: $I_1 = I_B(\beta + 1)$ tenemos:

$$V_{1E} - E_{Th} - V_{BE} - (\beta + 1)I_B R_1 - I_B R_{Th} = 0$$

$$I_B = \frac{V' - E_{Th} - V_{BE}}{R + (\beta + 1)R}$$

$$I_B = \frac{20V' - 11.53V' - 0.7V'}{1.73k\Omega + (121)(1.8k\Omega)}$$

$$I_B = 35.39\mu\text{A}$$

$$I_C = \beta I_B$$

$$I_C = (120)(35.39\mu\text{A})$$

$$I_C = 4.25\text{ mA}$$

$$V_C = V_{CC} - I_C R_C$$

$$V_C = 20\text{ V} - (4.25\text{ mA})(2.7k\Omega)$$

$$V = 8.53 \text{ V}$$

$$V_B = E_h - I_B R_h$$

$$V_B = (11.53 \text{ V}) - (35.39 \mu\text{A})(1.73 \text{ k}\Omega)$$

$$V_B = 11.59 \text{ V}$$

Figura 6-36 Sustitucion del circuito equivalente thévenin

VALORES NOMINALES MÁXIMOS

Valor	Símbolo	2N4123	Unidad
Voltaje colector-emisor	V_{CE0}	30	Vdc
Voltaje emisor-base	V_{EB0}	5	V
Corriente del colector continua	I_C	200	mAdc
Disipación total del dispositivo @ $T_A = 25^\circ\text{C}$ Pérdida de disipación arriba de 25°C	P_D	625 3.0	mW mW/°C
Ganancia de corriente de pequeña señal	β_{ac}	55 - 90	

CARACTERÍSTICAS TÉRMICAS

Característica	Símbolo	Máximo	Unidad
Resistencia térmica colector-emisor	$R_{\theta jc}$	8.14	W
Resistencia térmica emisor-ambiente	$R_{\theta js}$	70	W

2N4123
ENCAPSULADO EN ESTILO I
TO 92 TO-226AA

TRANSISTOR DE PROPÓSITO GENERAL
NPN SILICIO

CARACTERÍSTICAS ELÉCTRICAS

Característica	Símbolo	Mínimo	Máximo	Unidad
CARACTERÍSTICAS DE APAGADO				
Voltaje de ruptura (colector-emisor) $I_C = 1.0 \text{ mAdc } I_B = 0$	V_{BRCEO}	30		Vdc
Voltaje de ruptura (emisor-base)	$V_{BR EBO}$	5		Vdc
Corriente de corte del colector $V_{CE} = 20 \text{ Vdc } I_B = 0$	I_{CBO}		50	nA
Corriente de corte emisor-base	I_{EBO}		5	nA
CARACTERÍSTICAS DE ENCENDIDO				
Ganancia de corriente DC $(I_C = 2 \text{ mAdc } V_{CE} = 5 \text{ Vdc } I_B = 50 \text{ mAdc } V_{CE} = 1.0 \text{ Vdc})$	β_{DC}	50	150	
Voltaje de saturación colector-emisor $I_C = 50 \text{ mAdc } I_B = 5 \text{ mAdc}$	$V_{CE(sat)}$		0.3	Vdc
Voltaje de saturación emisor-base $I_E = 5 \text{ mAdc } I_B = 5 \text{ mAdc}$	$V_{BE(sat)}$		0.5	V
CARACTERÍSTICAS DE PEQUEÑA SEÑAL				
Frecuencia de ganancia de corriente de pequeña señal $I_C = 2 \text{ mAdc } V_{CE} = 5 \text{ Vdc } f = 1 \text{ MHz}$	f_T	25		MHz
Capacitancia de salida $V_{CE} = 5 \text{ Vdc } f = 1 \text{ MHz}$	C_{ob}		4	F
Capacitancia de entrada $V_{BE} = 5 \text{ Vdc } f = 100 \text{ kHz}$	C_{ib}		8	pF
Capacitancia de emisor-base $V_{BE} = 5 \text{ Vdc } f = 1 \text{ MHz}$	C_{eb}		4	F
Ganancia en corriente en pequeña señal $(I_C = 2 \text{ mAdc } V_{CE} = 0 \text{ Vdc } f = 1.0 \text{ kHz})$	β_{ac}	50	200	
Frecuencia de ganancia de corriente de pequeña señal $V_{CE} = 5 \text{ Vdc } f = 1 \text{ MHz}$ $V_{BE} = 5 \text{ Vdc } f = 1 \text{ MHz}$	f_{β}	5	100	kHz
Resistencia de salida $I_C = 2 \text{ mAdc } V_{CE} = 5 \text{ Vdc } f = 1 \text{ kHz}$	r_o			W

Tabla 6.1 Hoja de especificaciones del transistor bipolar BJT 2N4123

CAPITULO 7

TRANSISTORES DE EFECTO DE CAMPO

7.1 INTRODUCCIÓN.

El transistor de efecto de campo (**FET**) por las siglas en inglés: **Field Effect Transistor** es un dispositivo de tres terminales que se utiliza para aplicaciones diversas que se asemejan, en una gran proporción a las del transistor BJT.

El transistor **BJT** es un dispositivo **controlado por corriente** como se observa en la figura 7.1a, mientras que el **JFET** es un dispositivo **controlado por voltaje** como se muestra en la figura 7.1b

La corriente I_C es una función directa del nivel de I_B . Para el FET la corriente I_D será una función del voltaje V_{GS} aplicado al circuito de entrada. En cada caso, la corriente del circuito de salida está controlado por un parámetro del circuito de entrada.

Figura 7.1a Transistores controlados
por corriente

Figura 7.1b Transistores controlados
por voltaje

Así como existen transistores bipolares **npn** y **pnp** hay transistores de efecto de campo de canal-**n** y de canal-**p**. El transistor **BJT** es un dispositivo **bipolar**, el prefijo **bi** indica que el nivel de conducción es una función de dos portadores de carga, los electrones y los huecos. El **FET** es un dispositivo **unipolar** que depende para su conducción únicamente de electrones (canal-**n**) o de huecos (canal-**p**).

Una de las características más importantes de los transistores de efecto de campo es una **gran impedancia de entrada** que va de 1 a varios cientos de megaohms, también son más estables a la temperatura que los BJT, lo cual los hace más útiles en los circuitos integrados.

7.2 CONSTRUCCIÓN Y CARACTERÍSTICAS DE LOS JFET.

La construcción básica del JFET de canal-**n** se muestra en la figura 7.2. La mayor parte de la estructura es del material tipo-**n** que forma el canal entre las capas interiores del material tipo-**p**. La parte superior del canal de tipo-**n** se encuentra conectada por medio de un contacto óhmico a la terminal referida como el **drenador (D)** (por su sigla en inglés, **Drain**), mientras que el extremo inferior del mismo material se conecta por medio de un contacto óhmico a una terminal referida como la **fuerza (S)** (por su sigla en inglés, **Source**). Los dos materiales de tipo-**p** se encuentran conectados entre sí y también a una terminal de **compuerta (G)** (por su sigla en inglés, **Gate**).

El JFET tiene dos uniones p-n bajo condiciones sin polarización, el resultado es una región de agotamiento en cada unión como se muestra en la figura 7.2. La región de agotamiento es aquella que no presenta portadores libres.

Figura 7.2 Transistor de efecto de campo de union (JFET)

$$V_{GS} = 0 \text{ V}, V_{DS} \text{ con algún valor positivo}$$

En la figura 7.3 se ha aplicado un voltaje positivo V_{DS} a través del canal, y la entrada se conecta directamente a la fuente con objeto de establecer la condición $V_{GS} = 0 \text{ V}$.

En el instante en que se aplica el voltaje $V_{DS} = V_{DD}$, los electrones serán atraídos a la terminal del drenador, estableciéndose la corriente convencional I_D con la dirección definida de la figura 7.3. Las corrientes del drenador y la fuente son equivalentes esto es: $I_D = I_S$, el flujo de carga se encuentra relativamente sin ninguna restricción y solo la limita la resistencia del canal-n entre el drenador y la fuente.

Figura 7.3 JFET con $V_{GS} = 0 \text{ V}$
 $V_{DS} = 0 \text{ V}$

figura 7.4 Potenciales variables de polarización inversa

Es importante observar que la región de agotamiento es mas amplia cerca de la parte superior de ambos materiales de tipo-p. El resultado de esto, es que la region superior del material tipo-p es que esta polarizada de manera inversa con cerca de 1.5V con la region inferior polarizada en forma inversa únicamente con 0.5V. Mientras mayor es la polarizacion inversa aplicada, mas ancha es la region de agotamiento, de ahí que la distribucion de la región de agotamiento es como se muestra en la figura 7.4.

El hecho de que la union p-n este polarizada en forma inversa a traves de toda la longitud del canal ocasiona una corriente en la entrada de cero amperes como es mostrado en la misma figura. El hecho de que $I_G = 0$ mA es una caracteristica muy importante del IFT.

Cuando del voltaje V_{DS} se incrementa desde cero a unos cuantos volts, la corriente aumenta como lo determina la ley de ohm y la grafica de I_D en funcion de V_{DS} aparece en la figura 7.5. La rectitud de la grafica indica que para la region de valores pequeños de V_{DS} , la resistencia es en esencia constante. Cuando V_{DS} se eleva y se acerca al nivel referido como el V_p en la figura 7.5 las regiones de agotamiento de la figura 7.3 se haran mas amplias ocasionando una reduccion notable en el ancho del canal.

La trayectoria de conduccion reducida causa que se incremente la resistencia esto es mostrado en la curva en la figura 7.5. Mientras mas horizontal es la curva, mayor es la resistencia, esto significa que la resistencia esta alcanzando un numero infinito de ohms en la region horizontal. Si V_{DS} se eleva a un nivel donde parece que las dos regiones de agotamiento se "tocan", como se muestra en la figura 7.6 resultara una condicion referida como estrechamiento y se denomina como V_p (por sus siglas en ingles, **pinch-off**).

Figura 7.5 Gráfica de I_D en función de V_{DS} para $V_{GS} = 0\text{ V}$

Figura 7.6 Estrechamiento del JFET ($V_{GS} = 0\text{ V}$, $V_{DS} = V_P$)

Mientras V_{DS} se incrementa más allá de V_P , la región del encuentro cercano entre las dos regiones de agotamiento incrementa su longitud a lo largo del canal, pero el nivel de I_D permanece esencialmente constante. Por lo tanto, una vez que $V_{DS} = V_P$, el JFET tiene las características de una fuente de corriente.

I_{DSS} es la corriente máxima de drenador para un JFET y está definida mediante las condiciones $V_{GS} = 0\text{ V}$ y $V_{DS} = V_P$.

Para un $V_{GS} < 0\text{ V}$

El voltaje de la compuerta a la fuente dado por V_{GS} es el voltaje que controla al JFET. Para el dispositivo de canal-n el voltaje de control V_{GS} se hace más y más negativo a partir de su nivel $V_{GS} = 0\text{ V}$. Es decir, la terminal de la compuerta se hace a niveles de potencial más y más bajos en comparación con la fuente.

En la figura 7.7 se aplica un voltaje negativo de -1 V entre las terminales de la compuerta y la fuente para un nivel bajo de V_{DS} . El efecto del V_{GS} aplicado de polaridad negativa es el de establecer regiones de agotamiento similares a las que se obtuvieron con un $V_{GS} = 0\text{ V}$ pero a niveles menores que V_{DS} .

Por tanto, el resultado de aplicar una polarización negativa en la compuerta es alcanzar una saturación a un nivel menor a V_{DS} como se muestra en la figura 7.8 para $V_{GS} = -1$ V. El nivel resultante de saturación para I_D se ha reducido y de hecho continuara reduciendose mientras V_{GS} se haga todavía mas negativo, para entonces el voltaje de estrechamiento continua cayendo en una trayectoria parabolica conforme V_{GS} se hace mas negativo. Cuando $V_{GS} = -V_p$, V_{GS} sera lo suficientemente negativo como para establecer un nivel de saturación que sera en esencia 0 mA para todos los propositos prácticos el dispositivo ha sido "apagado".

Figura 7.7 JFET con aplicacion de voltaje negativo a la entrada

Figura 7.8 Características del JFET canal-n

El nivel de V_{GS} que da por resultado $I_D = 0$ mA se encuentra definido por: $V_{GS} = V_p$ siendo V_p un voltaje negativo para los dispositivos de canal-n y un voltaje positivo para los JFET de canal-p

En la mayor parte de las hojas de especificaciones, el voltaje de estrechamiento se encuentra especificado como $V_{GS(off)}$ en vez de V_p .

Resistencia controlada por voltaje.

La región a la izquierda del estrechamiento en la figura 7.8 se conoce como la **región óhmica ó de resistencia controlada por voltaje**. En esta región al JFET se le usa en realidad como una resistencia variable cuyo valor se encuentra controlado por medio de voltaje de la compuerta a la fuente.

7.3 DISPOSITIVOS DE CANAL-P

El JFET de canal-p esta construido exactamente de la misma manera que el dispositivo de canal-n de la figura 7.2 con una inversion de los materiales tipo-p y tipo-n como es mostrado en la figura 7.9. Las direcciones de corriente definidas estan invertidas, como las polaridades reales para los voltajes V_{GS} y V_{DS} .

Figura 7.9 JFET canal p

figura 7.10 Características del JFET canal-p

Para el dispositivo de canal-p este sera estrechado mediante voltajes crecientes positivos de la compuerta a la fuente y la notacion de doble subindice para V_{DS} , por tanto dara como resultado voltajes negativos para V_{DS} sobre las características de la figura 7.10 tiene una I_{DSS} de 6 mA y un voltaje de estrechamiento de $V_{GS} = +6$ V.

Símbolos

Los símbolos gráficos para los JFET de canal-n y de canal-p se presentan en la figura 7.11 observar que la flecha se encuentra apuntando hacia adentro para dispositivos de canal-n. La única diferencia en el símbolo es la dirección de la flecha para el dispositivo de canal-p.

Figura 7.11 Símbolos de JFET canales "n y p"

7.4 CARACTERÍSTICAS DE TRANSFERENCIA

Para el transistor BJT la corriente de salida I_C y la corriente de control I_B fueron relacionadas por beta, esta es considerada como constante para el análisis que fue desarrollado.

En forma de ecuación queda como sigue:

$$\begin{array}{c}
 \text{Variable de control} \\
 \downarrow \\
 I_C = f(I_B) = \beta I_B \\
 \uparrow \\
 \text{constante}
 \end{array}$$

Existe una relación lineal entre I_C e I_B . Si se duplica el nivel de I_B , la I_C se incrementará también por un factor de 2. Esta relación lineal no existe entre las cantidades de salida y de entrada de un JFET. La relación de I_D y V_{GS} se encuentra definida por la ecuación de Shockley.

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2$$

Variable de control
↓
↑ ↑
constantes

El término cuadrático de la ecuación dará por resultado una relación no lineal entre I_D y V_{GS} produciendo una curva que crece exponencialmente con las magnitudes decrecientes de V_{GS} .

Las características de transferencia definidas por la ecuación de Shockley no resultan afectadas por la red en la cual se utiliza el dispositivo.

Se puede obtener la curva de transferencia utilizando la ecuación de Shockley o a partir de las características de salida de la figura 7.8. En la figura 7.12 se proporcionan dos gráficas con la escala vertical en miliamperes para cada gráfica. Una de ellas relaciona I_D en función de V_{DS} y la otra es la I_D en función de V_{GS} .

Para la aplicación de la ecuación de Shockley se demuestra mejor al examinar unos cuantos niveles específicos de una variable y encontrando el nivel resultante del otro de la siguiente manera:

Sustituyendo $V_{GS} = 0$ V nos da:

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2$$

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{0}{V'}\right)^2 = I_{DSS} (1-0)^2$$

$$I_D = I_{DSS} \text{ a } V_{GS}$$

sustituyendo $V_{GS} = V_P$ nos resulta:

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V'}{V'}\right)^2$$

$$I_D = I_{DSS} (1-1)^2 = I_{DSS} (0)$$

$$I_D = 0 \text{ A a } V_{GS}$$

Figura 7.12 Curva de transferencia para las características de drenador

Para las características de drenador de la figura 7.12 si se sustituye $V_{GS} = -1 \text{ V}$, tenemos:

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V'}{V'}\right)^2$$

$$I_D = 8 \text{ mA} \left(1 - \frac{1 \text{ V}}{4 \text{ V}}\right)^2 = 8 \text{ mA} \left(1 - \frac{1}{4}\right)^2 = 8 \text{ mA} (0.75)^2$$

$$I_D = 8 \text{ mA} (0.5625)$$

$$I_D = 4.5 \text{ mA}$$

Este resultado es observado en la figura 7.12. Observese muy bien los signos de los voltajes V_{GS} y de V_{DS} . A partir de los valores dados de I_{DSS} y de V_P (como normalmente se proporcionan en las hojas de especificaciones) el nivel de I_D se puede encontrar para cualquier nivel de V_{GS} . Recíprocamente se obtiene una ecuación para el nivel resultante de V_{GS} para un nivel dado de I_D esto es:

$$V_{GS} = V_P \left(1 - \sqrt{\frac{I_D}{I_{DSS}}} \right)$$

$$V_{GS} = 4V_P \left(1 - \sqrt{\frac{4.5mA}{8mA}} \right)$$

$$V_{GS} = -1V.$$

Método manual rápido

Debido a que la curva de transferencia se grafica con mucha frecuencia, existe una ventaja tener un método manual rápido, esto con el objeto de graficar la curva de la manera más eficiente mientras se mantenga un grado aceptable de precisión.

Los niveles específicos de V_{GS} darán niveles de I_D que podrán ser memorizados para proporcionar los puntos necesarios con objeto de graficar la curva de transferencia. Si se especifica que V_{GS} sea la mitad del valor de estrechamiento V_P el nivel resultante de I_D será el siguiente:

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2$$

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2 \quad I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{1}{2} \right)^2 \quad I_D = (0.5) I_{DSS} \quad (0.5)$$

$$I_D = I_{DSS} (0.25)$$

$$I_D = \frac{I_{DSS}}{4} \quad I_D = \frac{I_{DSS}}{2}$$

Esta ecuación no es para un nivel de V_{GS} en particular, sino para cualquier nivel de V_{GS} mientras que $V_{GS} = V_P/2$. Este resultado especifica que la corriente de drenador siempre será una cuarta parte del valor de saturación I_{DSS} , mientras que el voltaje-fuente sea la mitad del valor de estrechamiento.

Si elegimos $I_D = I_{DSS}/2$ al sustituir en la ecuación nos queda:

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2$$

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2 \quad I_D = I_{DSS} (1 - 0.5)^2$$

$$I_D = I_{DSS} (0.25)$$

$$I_D = 0.31 \quad I_D = I_{DSS}/2$$

Se pueden determinar puntos adicionales, utilizando cuatro puntos con objeto de trazar la curva de transferencia. a continuación se muestra una tabla para estos puntos:

V_{GS} en función de I_D

V_{GS}	I_D
0	I_{DSS}
$0.3V_P$	$I_{DSS} / 2$
$0.5V_P$	$I_{DSS} / 4$
V_P	0 mA

Tabla 7.1 V_{GS} en función de I_D usando la ecuación de Shockley

Ejemplo 7.1

Trazar la curva definida por $I_{DSS} = 12 \text{ mA}$ y $V_P = -6 \text{ V}$.

Solución:

Los dos puntos de la gráfica están definidos por:

$$I_{DSS} = 12 \text{ mA} \quad \text{y} \quad V_{GS} = 0 \text{ V}$$

$$I_D = 0 \text{ mA} \quad \text{y} \quad V_{GS} = V_P$$

En $V_{GS} = V_P / 2 = -6 \text{ V} / 2 = -3 \text{ V}$, la corriente de drenador está dada por $I_D = I_{DSS} / 4 = 12 \text{ mA} / 4 = 3 \text{ mA}$

En $I_D = I_{DSS} / 2 = 12 \text{ mA} / 2 = 6 \text{ mA}$, el voltaje de la compuerta a la fuente se encuentra determinado por $V_{GS} = 0.3 V_P = 0.3 (-6 \text{ V}) = -1.8 \text{ V}$. Los cuatro puntos están bien definidos sobre la figura 7.13 con la curva de transferencia completa.

Figura 7.13 Curva de transferencia para el ejemplo 7.1

7.5 MOSFET DE TIPO DECREMENTAL

MOSFET significa transistor de efecto de campo **Metal-Oxido Semiconductor**

Construcción básica

La construcción básica del MOSFET de tipo decremental de canal-n se muestra en la figura 7.14. Una placa de material tipo-p está formada a partir de una base de silicio que se le conoce como **substrato**, que es la base sobre la que se construye el dispositivo. En la misma figura se muestra que las terminales de fuente y compuerta están conectadas por medio de contactos metálicos a las regiones dopadas-n unidas por un canal-n. La compuerta se encuentra conectada también a una superficie de contacto metálico, pero permanece aislada del canal-n por medio de una capa muy delgada de dióxido de silicio (SiO_2).

El SiO_2 es un tipo particular de aislante conocido como **dieléctrico** que ocasiona campos eléctricos opuestos dentro del dieléctrico cuando se expone a un campo externamente aplicado. El hecho de que la capa SiO_2 es una capa aislante revela el siguiente hecho:

No existe conexión eléctrica directa entre la terminal de la compuerta y el canal de un MOSFET, y se debe a la capa aislante de SiO_2 del MOSFET explican la alta impedancia muy deseable de entrada del dispositivo.

Figura 7.14 MOSFET tipo decremental
Canal-n

Figura 7.15 MOSFET tipo decremental
con $V_{GS} = 0 \text{ V}$ y $V_{DS} \neq 0$

La capa aislante entre la compuerta y el canal ha dado por resultado otro nombre para el dispositivo: FET de compuerta aislada o IGFET (por las siglas en inglés de: Insulated Gate).

Operación básicas y características

En la figura 7.15 el voltaje de compuerta-fuente se hace cero volts mediante la conexión directa de una terminal a la otra y se aplica un voltaje V_{DS} a través de las terminales de drenador y fuente.

El resultado es una atracción, por el potencial positivo del drenador para los electrones libres del canal-n y una corriente similar a aquella establecida a través del canal del JFET, esto es mostrado en la figura 7.16

Figura 7.16 Curvas de transferencia para las características de drenaje

En la figura 7.17 V_{GS} tiene un voltaje negativo tal como -1 V. El potencial negativo en la entrada tenderá a presionar a los electrones hacia el sustrato tipo-p (cargas similares se repelen) y atrae huecos del sustrato tipo-p (cargas opuestas se atraen) como se muestra en la figura 7.17. Dependiendo de la magnitud de la polarización negativa que aplica V_{GS} , sucederá un nivel de recombinación entre los electrones y los huecos que reducirá el número de electrones libres disponibles para la conducción en el canal-n. Mientras más negativa sea la polarización, más alta será la tasa de recombinación. El nivel resultante de corriente de drenador es, por tanto, reducida con la polarización negativa creciente de V_{GS} como se muestra en la figura 7.16 para los $V_{GS} = -1$ V, -2 V y así sucesivamente, hasta el nivel de estrechamiento de -6 V. Los niveles resultantes de corriente de drenador y la gráfica de la curva de transferencia se conduce exactamente igual a la descrita para el JFET.

Figura 7.17 Reduccion de portadores libres en el canal por potencial negativo

Para los valores positivos de V_{GS} la entrada positiva atraera electrones adicionales (portadores libres) desde el substrato del tipo-p debido a la corriente de fuga inversa y creara nuevos portadores mediante la colision resultante de las particulas en aceleracion. Mientras el voltaje compuerta-fuente sigue aumentando en la direccion positiva. la figura 7.16 indica que la corriente de drenador se incrementara en forma acelerada debido a las razones anteriores.

La aplicacion de un voltaje positivo de la compuerta a la fuente a "incrementado" el nivel de portadores libres en el canal comparado con aquel encontrado con $V_{GS} = 0$ V. Por esta razon la region de voltajes positivos de la entrada sobre el drenador o las caracteristicas de transferencia es a menudo conocida como la region incremental, con la region entre el nivel de corte y de saturacion de I_{DSS} denominada la region de agotamiento. La ecuacion de Shockley seguira aplicandose al MOSFET de tipo decremental tanto en la region de agotamiento como en la incremental.

Ejemplo 7.2

Trace las caracteristicas de transferencia para un MOSFET de tipo decremental de canal-n con $I_{DSS} = 10$ mA y $V_P = -4$ V

Solución:

$$\text{En } V_{GS} = 0 \text{ V,} \quad I_D = I_{DSS} = 10 \text{ mA}$$

$$V_{GS} = V_T = -4, \quad I_D = 0 \text{ mA}$$

$$V_{GS} = V_P = 2 = -4 \text{ V} + 2 = 2 \text{ V,} \quad I_D = I_{DSS} \left(\frac{V_{GS} - V_T}{V_P - V_T} \right)^2 = 10 \text{ mA} \left(\frac{2 - (-4)}{2 - (-4)} \right)^2 = 10 \text{ mA}$$

$$I_D = 2.5 \text{ mA}$$

$$\text{en } I_D = I_{DSS} = 2, \quad V_{GS} = 0.3 V_T = 0.3 (-4 \text{ V}) = -1.2 \text{ V}$$

Todas las curvas aparecen en la figura 7.18. Antes de graficar la región positiva de V_{GS} , hay que tomar en cuenta que la I_D aumenta con mucha rapidez con los valores mayores de V_{GS} . Por lo tanto hay que ser cuidadoso en la selección de valores que deben sustituirse en la ecuación de Shockley. Por ejemplo se intentara con un voltaje de +1V positivo en V_{GS} , esto es:

$$I = I_{DSS} \left(1 + \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2$$

$$I = I_{DSS} \left(1 + \frac{+1\text{V}}{4\text{V}} \right)^2 = 10 \text{ mA} (1 + 0.25)^2 = 10 \text{ mA} (1.5625)$$

$$I = 15.63 \text{ mA}$$

Figura 7.18 Característica de transferencia del MOSFET

MOSFET de tipo decremental de canal p

La construcción de un MOSFET de tipo decremental de canal-p es exactamente el inverso del que aparece en la figura 7.14. Todas las propiedades de los voltajes y las direcciones de las corrientes están invertidas como lo ilustra la figura 7.19

Figura 7.19 MOSFET tipo decremental canal-p

Símbolos

Los símbolos gráficos para un MOSFET de tipo decremental de canal-n y canal-p se muestran en la figura 7.20. Los símbolos tratan de reflejar la construcción real del dispositivo, la falta de una conexión directa (debido al aislamiento de la entrada) entre la compuerta y el canal está representado por un espacio entre la compuerta y las otras terminales del símbolo. La línea vertical que representa el canal está conectada entre el drenador y la fuente y está soportada por el sustrato

Figura 7.20 Símbolos del MOSFET de canal tipo- n y - p

7.6 MOSFET DE TIPO INCREMENTAL

Las características del MOSFET de tipo incremental son bastante diferentes de cualquier otro que hasta ahora hemos visto. La curva de transferencia no está definida por la ecuación de Shockley, y la corriente de drenador está en corte hasta que el voltaje compuerta-fuente alcance una magnitud específica. El control de corriente en un dispositivo de canal-n ahora resulta afectado por un voltaje compuerta-fuente positivo en lugar del rango de voltajes negativos encontrados para los JFET de canal-n y los MOSFET de tipo decremental de canal-n.

Construcción básica

La construcción básica del MOSFET de tipo incremental de canal-n se muestra en la figura 7.21. Las terminales de la fuente y drenador se conectan una vez más por medio de contactos metálicos a regiones dopadas-n, pero se observa en la figura 7.21

la ausencia de un canal entre las dos regiones dopadas-n. Esta es la diferencia primordial entre la construcción de los MOSFET de tipo decremental y los de tipo incremental. La ausencia de un canal como un componente construido del dispositivo.

La construcción de un MOSFET de tipo incremental es bastante similar a la de un MOSFET de tipo decremental, excepto por la ausencia de un canal entre la terminales de drenador y fuente.

Figura 7.21 MOSFET tipo incremental canal n

Operación básica y características

En la figura 7.22 tanto V_{DS} como V_{GS} están en algún voltaje positivo mayor de cero volts, estableciendo al drenador y la compuerta a un potencial positivo respecto a la fuente. El potencial positivo en la compuerta presionara los huecos (porque las cargas iguales se repelen) del sustrato-p a lo largo del filo de la capa de SiO_2 con objeto de dejar esa area y entrar a regiones mas profundas del sustrato-p, como se muestra en la figura. 7.22

El resultado es una region de agotamiento cerca de la capa aislante de SiO_2 sin huecos. Sin embargo, los electrones en el substrato-p (los portadores minoritarios del material) seran atraidos a la entrada positiva y se acumularan en la region cercana a la superficie de la capa de SiO_2 . La capa de SiO_2 y sus cualidades aislantes evita que los portadores negativos sean absorbidos en la terminal de la compuerta. Mientras V_{GS} aumente en magnitud, la concentracion de electrones cerca de la superficie de SiO_2 se incrementara hasta que una region inducida de tipo-n pueda eventualmente soportar un flujo medible entre el drenador y la fuente. El nivel de V_{GS} que resulta en un incremento significativo de la corriente de drenador se le llama: **voltaje de umbral** y se le da el simbolo de V_T (por la sigla en ingles de **Threshold**).

En las hojas de especificaciones se le conoce como $V_{GS(th)}$.

Figura 7.22 Formación del canal en el MOSFET incremental

Cuando V_{GS} se incrementa mas alla del nivel de umbral, la densidad de los portadores libres en el canal inducido se incrementan, dando por resultado un nivel mayor de corriente de drenador. Sin embargo, si se mantiene V_{GS} constante y solo se aumenta el nivel de V_{DS} , la corriente de drenador eventualmente alcanzara un nivel de saturacion asi como ocurrio al JFET y al MOSFET de tipo decremental. La saturacion de I_D se debe a un proceso de estrechamiento descrito por un canal mas angosto al final del drenador del canal inducido, como es mostrado en la figura 7.23

$$V_{DG} = V_{DS} - V_{GS}$$

Figura 7.23 Cambio de la region de agotamiento y el canal

Cualquier crecimiento posterior en V_{DS} y en el valor fijo de V_{GS} no afectara el nivel de saturacion de I_D hasta que se encuentren las condiciones de ruptura.

Las características de drenador de la figura 7.24 revelan que para el dispositivo de la figura 7.23 con $V_{GS} = 8$ V, la saturacion ocurrio en un nivel de $V_{DS} = 6$ V. De hecho, el nivel de saturacion para V_{DS} esta relacionado con el nivel de V_{GS} aplicado por:

$$V_{GS} - V_T$$

Para los valores de V_{GS} menores que el nivel de umbral, la corriente de drenador de un MOSFET de tipo incremental es de 0 mA

Figura 7.24 Características de drenador

Para los niveles de $V_{GS} > V_T$ la corriente de drenador esta relacionada al voltaje compuerta-fuente aplicado mediante la siguiente relacion no lineal esto es:

$$I_D = k (V_{GS} - V_T)^2$$

El termino k es una constante que, a su vez, es una funcion de la fabricacion del dispositivo. El valor de k se puede calcular a partir de la siguiente ecuacion:

$$k = \left(\frac{I_D}{(V_{GS} - V_T)^2} \right)$$

sustituyendo la $I_{D_{sat}} = 10$ mA donde $V_{GS_{sat}} = 8$ V a partir de las características de la figura 7.24 se obtiene:

$$k = \frac{10\text{mA}}{(8\text{V} - 2\text{V})} = \frac{10\text{mA}}{(6\text{V})} = 36\text{A/V}$$

$$k = 0.278 \times 10^{-3} \text{ A/V}$$

una ecuación general para I_D , para las características de la figura 7.24 nos da:

$$I_D = 0.278 \times 10^{-3} (V_{GS} - 2\text{V})^2$$

Sustituyendo $V_{GS} = 4\text{V}$ se encuentra que:

$$I_D = 0.278 \times 10^{-3} (4\text{V} - 2\text{V})^2$$

$$I_D = 0.278 \times 10^{-3} (2)^2$$

$$I_D = 0.278 \times 10^{-3} (4)$$

$$I_D = 1.11 \text{ mA}$$

En la figura 7.25 las características de drenador y de transferencia se han colocado lado a lado para describir el proceso de transferencia tanto de una como de la otra. En esencia es exactamente igual al ejemplo que se presentó para el JFET y el MOSFET de tipo decremental. La corriente de drenador es de 0 mA para $V_{GS} = V_T$.

Ahora el dispositivo de canal-n (inducido) está totalmente en la región de V_{GS} positiva y no aumenta hasta que $V_{GS} = V_T$.

Figura 7.25 Curva de transferencia para características de drenador

MOSFET de tipo incremental de canal-p

La construcción de un MOSFET de tipo incremental de canal-p es exacto al inverso que aparece en la figura 7.21 como se muestra en la figura 7.26. Esto es, ahora existe un sustrato de tipo-n y regiones dopadas-p bajo las conexiones del drenador y de la fuente.

Figura 7.26 MOSFET tipo incremental canal-p

Símbolos

Los símbolos en la figura 7.27 intentan reflejar la construcción real del dispositivo. Se eligió la línea punteada entre el drenador y la fuente para reflejar el hecho de que no existe un canal entre los dos bajo condiciones de no polarización. Esta es la única diferencia entre los símbolos para el MOSFET de tipo decremental y de tipo incremental.

Figura 7.27 Símbolos del MOSFET incremental tipo p y tipo n

Manejo del MOSFET

La delgada capa de SiO₂ que se encuentra situada entre la compuerta y el canal de los MOSFET tiene el efecto positivo de ofrecer una característica de alta impedancia de entrada para el dispositivo, pero por esta capa extremadamente delgada se deben tener precauciones para su manejo. A menudo existe suficiente acumulación de carga estática (la cual se capta de los electrones) que establece una diferencia de potencial a través de la delgada capa, de tal forma que la puede romper y establecer la conducción a través de ella, por tanto, es muy importante que se deje el papel de embarque (o anillo) de corto circuito, porque interconecta las terminales hasta que el dispositivo se va a insertar en el sistema.

Con el anillo la diferencia de potencial se mantiene en 0 V entre dos terminales cualquiera. Por lo menos, siempre se debe hacer tierra para permitir la descarga de la estática acumulada antes de manejar el dispositivo, y siempre levantar el transistor por el encapsulado.

CAPITULO 8

POLARIZACIONES DEL FET

8.1 INTRODUCCIÓN

Para el transistor de efecto de campo la relacion entre las cantidades de entrada y de salida es no lineal debido al termino cuadratico en la ecuacion de Shockley.

Las relaciones no lineales dan por resultado curvas como las que se obtuvieron para las características de transferencia de un JFET. La relacion no lineal entre la I_D y V_{GS} puede complicar el metodo matematico del analisis de cd de las configuraciones a FET. Una solucion grafica limita las soluciones a una precision de décimas, pero resulta un metodo mas rapido para la mayoria de los amplificadores.

Las relaciones generales que pueden aplicarse al analisis en cd de todos los amplificadores a FET son:

$$I_G = 0 \text{ A}$$

$$I_D = I_S$$

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_{GS(off)}} \right)^2$$

Para los MOSFET de tipo incremental se puede aplicar la siguiente ecuacion:

$$I_D = k (V_{GS} - V_{GS(th)})^2$$

Todas las ecuaciones anteriores son solo para el dispositivo, estas no cambian con cada configuracion red, siempre y cuando el dispositivo se encuentre en la region activa. La solucion a los problemas con FET puede determinarse mediante el uso del metodo matematico o metodo grafico.

8.2 CONFIGURACIÓN DE POLARIZACIÓN FIJA

En la figura 8.1 se muestra un arreglo de polarización más simple para el JFET de canal-n, este es llamado configuración de polarización fija. En la misma figura se incluyen los niveles de V_G y V_D y los capacitores de acoplamiento (C_1 y C_2) hay que recordar que los capacitores de acoplamiento son 'circuitos abiertos' para el análisis de corriente directa e impedancias bajas y esencialmente corto-circuitos para el análisis en corriente alterna.

Para el análisis de cd tenemos:

$$I_G = 0 \text{ A}$$

$$V_{RG} = I_G R_G = (0 \text{ A}) R_G = 0 \text{ V}$$

La caída de cero volts a través de R_G permite reemplazar V_G por un corto-circuito equivalente, como se muestra en la figura 8.2

Figura 8.1 Configuración de polarización fija

Figura 8.2 Malla de entrada

La terminal negativa de la batería esta conectada en forma directa al potencial positivo definido V_{CS} refleja bien que la polarización de V_{CS} esta colocada de manera opuesta y directamente a la de V_{CC} . Al aplicar la ley de voltajes de Kirchhoff en la dirección de las manecillas del reloj en la malla indicada obtenemos:

$$-V_{CC} - V_{CS} = 0 \text{ V}$$

$$V_{CS} = -V_{CC}$$

Debido a que V_{CS} es una fuente fija de corriente directa, el voltaje V_{CS} es de una magnitud fija lo que da por resultado un "configuración de polarización fija".

El voltaje de drenador a la fuente en la sección de la salida se calcula a partir de la ley de voltajes de Kirchhoff de la siguiente manera:

$$+V_{DS} - I_D R_D - V_{DD} = 0$$

$$V_{DS} = V_{DD} - I_D R_D$$

Los voltajes de un solo subíndice se refieren al voltaje en un punto respecto a tierra

$$V_S = 0 \text{ V}$$

$$V_{DS} = V_D - V_S$$

$$V_D = V_{DS} + V_S = V_{DS} + 0 \text{ V}$$

$$V_D = V_{DS}$$

$$V_{GS} = V_G - V_S$$

$$V_G = V_{GS} + V_S = V_{GS} + 0 \text{ V}$$

$$V_G = V_{GS}$$

La desventaja que presenta este tipo de polarización es que necesita 2 fuentes de cd y su empleo esta limitado.

Método gráfico

La curva de Shockley resultante y la línea vertical en $V_{GS} = -2 \text{ V}$ se proporcionan en la figura 8.4

Figura 8.4 Solucion grafica para la figura 8.3

- $V_{GS} = -V_{GS} = -2 \text{ V}$
- $I_{DQ} = 5.6 \text{ mA}$
- $V_{DS} = V_{DD} - I_{DQ} R_D = 16 \text{ V} - (5.6 \text{ mA})(2 \text{ K}\Omega) = 4.8 \text{ V}$
- $V_D = V_{DS} = 4.8 \text{ V}$
- $V_G = V_{GS} = -2 \text{ V}$
- $V_S = 0 \text{ V}$

8.3 CONFIGURACIÓN DE AUTOPOLARIZACIÓN

Este tipo de polarización elimina la necesidad de dos fuentes de corriente directa. El voltaje de control de la compuerta a la fuente ahora lo determina el voltaje a través del resistor R_s , que se conecta en la terminal de la fuente de la configuración como es mostrado en la figura 8.5

Figura 8.5 Configuración de autopolarización por resistencia en el surtidor

La resistencia R_c se cambia por un corto circuito equivalente dado que $I_c = 0A$

El resultado es la red de la figura 8.6 La corriente a través de R_s es la corriente de la fuente I_s pero la $I_s = I_D$ por lo tanto.

$$V_{R_s} = I_D R_s \quad -V_{G_S} - V_{R_s} = 0 \text{ V} \quad V_{G_S} = -V_{R_s} \quad V_{G_S} = -I_D R_s$$

Figura 8 6 Malla de entrada

Una solución matemática mediante la simple sustitución de la ecuación de Shockley

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2$$

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{I R}{V_P} \right)^2$$

$$I_D = I_{DSS} \left(1 + \frac{I R}{V_P} \right)^2$$

Al reorganizar los términos se desarrolla una ecuación cuadrática

El método gráfico requiere que primero se establezcan las características de transferencia del dispositivo como se muestra en la figura 8 7. Debido a que la ecuación define una línea recta en la misma gráfica, primero se identifican dos puntos sobre la gráfica que se localizan sobre la línea y simplemente se dibuja una línea recta entre

ambos puntos. La condición más obvia de aplicación es $I_D = 0$ A ya que nos da como resultado $V_{GS} = -I_D R_S = (0 \text{ A})R_S = 0$ V. Por tanto, para la ecuación se define un punto sobre la línea recta mediante $I_D = 0$ A y $V_{GS} = 0$ V tal y como aparece en la figura 8.7

Figura 8.7 Definición de un punto sobre la curva de transferencia

El segundo término de la ecuación requiere de la selección de un nivel de V_{GS} o de I_D y calcular el valor correspondiente de la otra cantidad con la ayuda de la ecuación.

Los niveles resultantes de I_D y de V_{GS} definirán otro punto sobre la línea recta y permitirán un dibujo real de dicha línea, por ejemplo se selecciona un nivel de I_D igual a la mitad del nivel de saturación, esto es:

$$I_D = \frac{I}{2}$$

$$V_{GS} = -I_D R_S = -\frac{I}{2} R$$

El resultado es un segundo punto con el objeto de dibujar la línea recta como se muestra en la figura 8.8 luego se dibuja la línea recta por medio de la ecuación y se obtiene el punto estable en la intersección de la línea recta y la curva característica del dispositivo. Los valores estables de I_D y de V_{GS} pueden determinarse y utilizarse para encontrar las otras cantidades de interés.

Puede calcularse el valor de V_{DS} al aplicar la ley de voltajes de Kirchhoff al circuito de salida esto nos da como resultado

Figura 8.8 Trazo de la recta de autopolarización

$$V_{RS} + V_{DS} + V_{RD} - V_{DD} = 0$$

$$V_{DS} = V_{DD} - V_{RS} - V_{RD} = V_{DD} - I_D R_S - I_D R_D$$

$$I_D = I_S$$

$$V_{DS} = V_{DD} - I_D (R_S + R_D)$$

$$V_S = I_D R_S$$

$$V_G = 0 \text{ V}$$

$$V_D = V_{DS} + V_S = V_{DD} - V_{RD}$$

Ejemplo 8.2 - Calcular los siguientes incisos para la figura 8.9

a) V_{GS}

b) I_{DQ}

c) V_{DS}

d) V_S

e) V_G

f) V_D

Figura 8.9 Circuito para el ejemplo 8.2

Solución:

a) El voltaje compuerta-fuente se determina por:

$$V_{GS} = -I_D R_S$$

Si se elige $I_D = 4\text{ mA}$ se obtiene:

$$V_{GS} = -(4\text{ mA})(1\text{ k}\Omega) = -4\text{ V}$$

El resultado es la gráfica de la figura 8.10 como se definió mediante la red.

Figura 8.10 Trazo de la recta para la figura 8.9

En caso de elegir $I_D = 8 \text{ mA}$, el valor de V_{GS} resultante sería de -8 V , como se muestra en la misma gráfica. En cualquier caso se obtendría la misma línea recta, demostrando que puede seleccionarse cualquier valor adecuado de I_D siempre y cuando se utilice el valor determinado por V_{GS} . Además debe tenerse en cuenta que puede seleccionarse el valor de V_{GS} y calcular el valor de I_D para obtenerse el mismo resultado.

Si se selecciona $V_{GS} = V_{F2} = -3 \text{ V}$ para la ecuación de Shockley, se tiene que $I_D = I_{DSS} \left(\frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2 = 8 \text{ mA} \left(\frac{-3 \text{ V}}{-4 \text{ V}} \right)^2 = 2 \text{ mA}$ y resultaría la gráfica de la figura 8.11 la cual representa los valores máximos del dispositivo. La solución se encuentra al sobreponer las características de la red definidas mediante la figura 8.10 sobre las características del dispositivo de la figura 8.11 y encontrando el punto de intersección de ambas como se indica en la figura 8.12. El punto de operación resultante está en un valor de voltaje compuerta-fuente estable de.

$$V_{GSQ} = -2.6 \text{ V}$$

Figura 8.11 Características para el JFET de la figura 8.9

Figura 8.12 Punto "Q" para la figura 8.9

b) En el punto estable:

$$I_{DQ} = 2.6 \text{ mA}$$

c) $V_{DS} = V_{DD} - I_D (R_S + R_D)$

$$V_{DS} = 20\text{V} - (2.6\text{ mA})(1\text{ k}\Omega + 3.3\text{ k}\Omega)$$

$$V_{DS} = 20\text{V} - 11.18\text{V}$$

$$V_{DS} = 8.82 \text{ V}$$

d) $V_S = I R_S$

$$V_S = (2.6 \text{ mA})(1 \text{ k}\Omega)$$

$$V_S = 2.6 \text{ V}$$

e) $V_G = 0\text{V}$

f) $V_D = V_{DS} + V_S = 8.82\text{V} + 2.6 \text{ V} = 11.42\text{V}$

$$V_D = V_{DD} - I R_D = 20 \text{ V} - (2.6 \text{ mA})(3.3 \text{ k}\Omega) = 11.42 \text{ V}$$

Ejemplo 8.3 Encontrar el punto de operación para la red de la figura 8.9 si:

a) $R_s = 100\Omega$

b) $R_s = 10k\Omega$

Solución:

Observese la figura 8.13

Figura 8.13 Grafica del ejemplo 8.3

a) En el eje de I_D

$$I_D = 6.4 \text{ mA}$$

$$V_{GS} = -0.64 \text{ mA}$$

b) En el eje de V_{GS}

$$V_{GS} = -4.6 \text{ mA}$$

$$I = 0.46 \text{ nA}$$

Podemos observar como los niveles mas bajos de R_s acercan la recta de carga de la red hacia el eje I mientras que los niveles mas altos de R_s acercan la recta de carga de la red hacia el eje V_{CS}

Ejemplo 8.4 Determine lo siguiente para la configuración de compuerta comun de la figura 8.14

a) V_{CS}	b) I_{DQ}	c) V_D
d) V_G	e) V_S	f) V_{DS}

Figura 8.14 Circuito del ejemplo 8.4

Solución:

En la figura 8.15 la terminal de la compuerta conectada a tierra y la ubicacion de la entrada establecen fuertes similitudes con el amplificador a BJT de base comun. Aunque es diferente en apariencia, en relacion con la estructura basica, la red posee la misma estructura basica. Por tanto, puede proceder el analisis en cd de la misma forma que en los ejemplos anteriores

Las características de transferencia y la recta de carga aparecen en la figura 8.16. En este caso se determino el segundo punto para el trazo de la recta de carga seleccionando (en forma arbitraria) $I_D = 6 \text{ mA}$ y resolviendo para V_{GS} esto es:

Figura 8.15 Circuito equivalente de la figura 8.14

$$V_{GS} = -I_D R_S = -(6 \text{ mA})(680 \Omega) = -4.08 \text{ V}$$

como se muestra en la figura 8.16 La curva de transferencia de dispositivo se trazo usando:

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_{GS(off)}} \right)^2 = 12 \text{ mA} \left(1 - \frac{-4.08 \text{ V}}{-4 \text{ V}} \right)^2 = 3 \text{ mA}$$

Figura 8.16 Punto "Q" para la figura 8.14

Para el valor de V_{GS} ,

$$V_{GS} = \frac{I_D}{2} = \frac{6I_D}{2} = 3I_D$$

de la figura 6.19 se obtienen los siguientes puntos de operacion:

b) $V_{GSQ} = -2.6 \text{ V}$

$$I_{DQ} = 3.8 \text{ mA}$$

b) $V_D = V_{DD} - I_D R_D$

$$V_D = 12\text{V} - (3.8 \text{ mA})(1.5\text{k}\Omega)$$

$$V_D = 6.3 \text{ V}$$

c) $V_S = 0 \text{ V}$

d) $V_S = I_D R_S = (3.8 \text{ mA})(680 \Omega)$

$$V_S = 2.58 \text{ V}$$

f) $V_{DS} = V_D - V_S$

$$V_{DS} = 6.3\text{V} - 2.58\text{V}$$

$$V_{DS} = 3.72\text{V}$$

8.4 POLARIZACIÓN MEDIANTE DIVISOR DE VOLTAJE

Este tipo de polarización aparece en la figura 8.17. Para los amplificadores FET la $I_G = 0$ A. Para el análisis de corriente directa se redibuja la red de la figura 8.17 como se muestra en la figura 8.18 vemos que todos los capacitores, incluyendo el capacitor de desvío C_S , han sido reemplazados por un "circuito abierto" equivalente. Además, se separó la fuente V_{DD} en dos fuentes equivalentes esto con el objeto de permitir una separación mayor de las regiones de entrada y la salida de la red. Debido a que $I_G = 0$ A, la ley de corriente de Kirchhoff requiere que $I_R = I_D$. El voltaje V_G es igual al voltaje a través de R_1 , puede encontrarse si se utiliza la regla del divisor de voltaje esto es,

$$V_G = \frac{V_{DD} R_1}{R_1 + R_2}$$

Si aplicamos la ley de voltaje de Kirchhoff en el sentido de las manecillas del reloj obtenemos:

$$V_G - V_{GS} - V_{RS} = 0$$

$$V_{GS} = V_G - V_{RS}$$

sustituyendo $V_{RS} = I_D R_S = I_G R_S$

$$V_{GS} = V_G - I_D R_S$$

Figura 8.17 Polarización por divisor de voltaje

Figura 8.18 Redibujo de la figura 8.17

El resultado es una ecuación que todavía incluye las mismas dos variables que aparecen en la ecuación de Shockley: V_{GS} e I_D . Las cantidades V_G y R_S están fijas por la construcción de la red.

En cualquier punto a lo largo del eje horizontal de la figura 8.19 la corriente I_D es 0 mA .

$$V_{GS} = V_G - I_D R_S$$

$$V_{GS} = V_G - (0 \text{ mA}) R_S$$

$$V_{GS} = V_G \quad \text{A}$$

El resultado especifica que siempre que se grafique la ecuación, en caso de haber seleccionado $I_D = 0 \text{ mA}$, el valor de V_{GS} para el dibujo será de V_G volts. Este punto aparece en la figura 8.19

Figura 8 19 Trazo de la ecuacion de la red por divisor de voltaje

Para el otro punto se utiliza el hecho de que en cualquier punto sobre el eje vertical $V_{GS} = 0$ V, y se resuelve para el valor calculado de I_D

$$V_{GS} = V_G - I_D R_S$$

$$0 \text{ V} = V_G - I_D R_S$$

$$I_D = \frac{V}{R_S} = V_{GS} = V$$

Los dos puntos definidos anteriormente permiten dibujar una linea recta con el objeto de representar la ecuacion. La interseccion de la linea recta con la curva de transferencia en la region a la izquierda del eje vertical definira el punto de operacion y los niveles correspondientes de I_D y de V_{GS} .

Debido a que la interseccion sobre el eje vertical se calcula mediante $I_D = V_G / R_S$ y V_G esta fijo debido a la red de entrada, los valores mayores de R_S reduciran el nivel de la interseccion I_D , como se muestra en la figura 8 20

Cuando aumentan los valores de R_S dan por resultado valores menores estables de I_D asi como valores mas negativos de V_{GS} .

Figura 8.20 Tecto de R_s sobre el punto Q

Una vez calculados los valores estables de I_D y de V_{CSQ} el análisis restante se desarrolla fácilmente, esto es :

$$V_{DS} = V_{DD} - I_D (R_D + R_S)$$

$$V_D = V_{DD} - I_D R_D$$

$$V_S = I_D R_S$$

$$I_R = I_R = \frac{V}{R + R}$$

Ejemplo 8.5 Determinar los siguientes incisos para la red de la figura 8.21

a) I_D y V_{DSQ}

b) V_D

c) V_S

d) V_{DS}

e) V_x

Figura 8.21 Circuito para el ejemplo 8.5

Solucion:

Para las características de transferencia, si $I_D = I_{CS} / 4 = 8\text{mA} / 4 = 2\text{mA}$ entonces $V_{CS} = V_P / 2 = -4\text{V} / 2 = -2\text{V}$. La curva resultante que representa la ecuación de Shockley aparece en la figura 8.22.

$$V_C = \frac{V_{CC} R_C}{R_C + R_E}$$

$$V_C = \frac{(16\text{V})(270\text{k}\Omega)}{2.1\text{M}\Omega + 0.27\text{M}\Omega}$$

$$V_C = 1.82\text{V}$$

$$V_{CS} = V_C - I_D R_E$$

$$V_{CS} = 1.82\text{V} - I_D (1.5\text{k}\Omega)$$

Cuando la $I_D = 0\text{mA}$ tenemos:

$$V_{CS} = 1.82\text{V}$$

Cuando el $V_{GS} = 0 \text{ V}$, tenemos:

$$I_D = \frac{1.82 \text{ V}}{1.5 \text{ k}\Omega} = 1.21 \text{ mA}$$

Figura 8.22 Punto Q para la figura 8.21

La recta de polarización que se obtuvo aparece en la figura 8.22 con los valores del punto de operación los cuales son

$$I_{DQ} = 2.4 \text{ mA}$$

$$V_{DSQ} = 10.24 \text{ V}$$

$$\text{b) } V_D = V_{DD} - I_D R_D$$

$$V_D = 16 \text{ V} - (2.4 \text{ mA})(2.4 \text{ k}\Omega)$$

$$V_D = 10.24 \text{ V}$$

$$\text{c) } V_S = I_D R_S = (2.4 \text{ mA})(1.5 \text{ k}\Omega)$$

$$V_S = 3.6 \text{ V}$$

Figura 8.24 Red redibujada de la figura 8.23

$$-V_{GS} - I_D R_s + V_{SS} = 0$$

$$V_{GS} = V_{SS} - I_D R_s$$

$$V_{GS} = V_{SS} - I_D R_s$$

El resultado es una ecuación muy similar en su formato a la ecuación que puede superponerse a las características de transferencia.

$$V_{GS} = 10V - I_D (1.5k\Omega)$$

Para $I_D = 0$ mA

$$V_{GS} = V_{SS} = 10V$$

Para $V_{GS} = 0V$:

$$0 = 10V - I_D (1.5k\Omega)$$

$$I_D = \frac{10V}{1.5k\Omega} = 6.67mA$$

Los puntos que se obtienen para la gráfica se muestran en la figura 8.25

Figura 8.25 Determinación del punto Q Para la figura 8.23

Se graficaron las características de transferencia utilizando el punto de la grafica establecido por: $V_{GS} = V_P/2 = -3V/2 = -1.5V$

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2 = 9mA \left(1 - \frac{-1.5V}{-3V} \right)^2 = 2.25mA$$

El punto de operación establece los siguientes niveles de estabilidad:

$$I_{DQ} = 6.9mA$$

$$V_{GSQ} = -0.35V$$

b) Al aplicar la ley de voltaje de Kirchhoff en la malla de salida de la figura 8.23 se obtiene .

$$-V_{SS} + I_S R_S + V_{DS} + I_D R_D - V_{DD} = 0$$

sustituyendo $I_S = I_D$ y reorganizando los terminos se obtiene:

$$V_{GS} = V_{DS} + V_{SS} - I_D (R_D + R_S)$$

$$V_{GS} = 20V + 10V - (6.9mA)(1.8k\Omega + 1.5k\Omega)$$

$$V_{DS} = 30V - 22.77V$$

$$V_{GS} = 7.23V$$

$$c) \quad V_D = V_{DD} - I_D R_D$$

$$V_D = 20V - (6.9mA)(1.8k\Omega) = 20V - 12.42V$$

$$V_D = 7.58V$$

$$d) \quad V_{DS} = V_D - V_{GS}$$

$$V_{DS} = V_D - V_{GS}$$

$$V_{GS} = V_D - V_{DS}$$

$$V_{GS} = 7.58V - 7.23V$$

$$V_{GS} = 0.35V$$

8.5 MOSFET DE TIPO DECREMENTAL

Las similitudes que hay en la apariencia entre las curvas de transferencia de los EET y de los MOSFET de tipo decremental permiten un análisis similar de cada uno para cd. La diferencia más importante entre los dos es el hecho de que el MOSFET de tipo decremental permite puntos de operación con valores positivos de V_{GS} y niveles de I_D que exceden el I_{DSS} .

Ejemplo 8.7 Para el MOSFET de tipo decremental de canal-n de la figura 8.26 determinar lo siguiente:

$$a) \quad I_{DQ} \text{ y } V_{DSQ}$$

$$b) \quad V_{GS}$$

Figura 8.26 Circuito para el ejemplo 8.7

Solución:

a) Para las características de transferencia se define un punto en la gráfica de I_D
 $I_{DSS} = 4 \text{ mA} = 4 \times 1.5 \text{ mA}$

$$V_{GS} = V_P / 2 = -3 \text{ V} / 2 = -1.5 \text{ V}$$

Al considerar el nivel de V_{GS} y el hecho de que la ecuación de Shockley define una curva que se eleva con mayor rapidez a medida que V_{GS} se hace más positivo, se detalla un punto de la gráfica en $V_{GS} = +1 \text{ V}$, esto es,

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_P} \right)^2$$

$$I_D = 6 \text{ mA} \left(1 - \frac{+1 \text{ V}}{-3 \text{ V}} \right)^2 = 6 \text{ mA} \left(1 + \frac{1}{3} \right)^2$$

$$I_D = 10.67 \text{ mA}$$

La curva de transferencia que resulto aparece en la figura 8.27

$$V_G = \frac{18V(10M\Omega)}{10M\Omega + 110M\Omega} = 1.5V$$

$$V_{GS} = V_G - I_D R_S$$

$$V_{GS} = 1.5V - I_D (750 \Omega)$$

Haciendo que la $I_D = 0$ mA, obtenemos:

$$V_{GS} = V_G = 1.5V$$

Haciendo que el $V_{GS} = 0V$, obtenemos:

$$I_D = \frac{V_G}{R} = \frac{1.5V}{750\Omega} = 2mA$$

En la figura 8.27 aparecen tanto los puntos de la grafica como la recta de polarizacion obtenida, el punto de operacion resultante es :

$$I_D = 3.1mA$$

$$V_{GS} = -0.8V$$

$$b) V_{DS} = V_{DD} - I_D (R_D + R_S)$$

$$V_{DS} = 18V - (3.1mA)(1.8k\Omega + 750 \Omega)$$

$$V_{DS} = 10.1V$$

Figura 8.27 Cálculo del punto Q para la figura 8.26

Ejemplo 8.8 En este ejemplo repetir el anterior con una $R_s = 150 \Omega$

Solución:

- a) Los puntos de la gráfica son los mismos de la curva de transferencia como se muestra en la figura 8.28.

$$V_{GS} = V_G - I_D R_s$$

$$V_{GS} = 1.5V - I_D (150 \Omega)$$

Figura 8.28 Gráfica para el ejemplo 8.8

haciendo que la $I_D = 0 \text{ mA}$ se obtiene:

$$V_{DS} = 1.5 \text{ V}$$

haciendo que el $V_{DS} = 0 \text{ V}$ se obtiene:

$$I_D = \frac{V_{DS} - 1.5 \text{ V}}{R_c} = 10 \text{ mA}$$

La recta de polarización está incluida en la figura 8.28 en este caso se observa que el punto de operación da por resultado una corriente de drenador que excede el valor de I_{DSS} con un valor positivo de V_{DS} . El resultado será

$$I_{DQ} = 7.6 \text{ mA}$$

$$V_{DSQ} = +0.35 \text{ V}$$

$$b) \quad V_{DS} = V_{DD} - I_D (R_c + R_s)$$

$$V_{DS} = 18 \text{ V} - (7.6 \text{ mA})(8 \text{ k}\Omega + 150 \Omega)$$

$$V_{DS} = 3.18 \text{ V}$$

Ejemplo 8.9 De la siguiente red de la figura 8.29 determinar.

a) I_D y V_{GS}

b) V_{DS}

Figura 8.29 Circuito para el ejemplo 8.9

Solución:

a) Este tipo de polarización nos da por resultado:

$$V_{GS} = -I_D R_S$$

Un punto de la gráfica para las características de transferencia de $V_{GS} = 0\text{ V}$

$$I_D = \frac{I_{DSS}}{4} = \frac{8\text{ mA}}{4} = 2\text{ mA}$$

$$V_{DS} = \frac{8\text{ V}}{2} = 4\text{ V}$$

puesto que $V_P = -8\text{ V}$, para $V_{GS} = 0\text{ V}$ se seleccionara

$$V_{GS} = +2V$$

$$I_D = I_{DSS} \left(1 - \frac{V_{GS}}{V_p} \right)^2 = 8 \text{ mA} \left(1 - \frac{+2V}{8V} \right)^2$$

$$I_D = 12.5 \text{ mA}$$

En la figura 8.30 aparece la curva de transferencia que se obtuvo. Para la recta de polarización en $V_{GS} = 0V$, y la $I_D = 0 \text{ mA}$. Al elegir $V_{GS} = -6V$ se obtiene

$$I_D = \frac{V_{GS} - V_p}{R_s} = \frac{6V}{2.4k\Omega} = 2.5 \text{ mA}$$

El punto resultante Q sera :

$$I_{DQ} = 1.7 \text{ mA}$$

$$V_{GSQ} = -4.3 \text{ mA}$$

$$b) \quad V_D = V_{DD} - I_D R_D$$

$$V_D = 20V - (1.7 \text{ mA})(6.2k\Omega)$$

$$V_D = 9.46 \text{ V}$$

Figura 8.30 Cálculo del punto Q para la figura 8.29

Ejemplo 8.10 Determinar V_{GS} para la red de la figura 8.31

Figura 8.31 Circuito para el ejemplo 8.10

Solución:

La conexión directa entre las terminales de compuerta y fuente requiere que .

$$V_{GS} = 0V$$

Debido a que V_{GS} está fija en $0V$ la corriente de drenador I_D debe de ser I_{DSS} , esto es

$$V_{GS} = 0V$$

$$I_D = 10mA$$

por lo tanto no existe la necesidad de dibujar la curva de transferencia, esto es.

$$V_D = V_S - I_D R_D = 20V - (10mA)(1.5k\Omega)$$

$$V_D = 20V - 15V$$

$$V_D = 5V$$

8.6 MOSFET DE TIPO INCREMENTAL

Las características de transferencia del MOSFET de tipo incremental son muy diferentes de las encontradas para el JFET y los MOSFET de tipo decremental. En el MOSFET de tipo incremental de canal-n la corriente de drenador es cero para aquellos niveles de voltaje compuerta-fuente menores que el nivel de umbral $V_{GS(Th)}$ como se muestra en la figura 8.32

Figura 8.32 Características de transferencia del MOSFET incremental

$$I_D = k(V_{GS} - V_{GS(Th)})^2$$

Ya que las hojas de especificaciones proporcionan el voltaje de umbral y un nivel de corriente de drenador $I_{D(encendido)}$, así como su nivel correspondiente de V_{GS} , se pueden definir dos puntos de inmediato como se muestra en la figura 8.32 para completar la curva, primero se tiene que determinar la k de la ecuación anterior. A partir de los datos de las hojas de especificaciones mediante la sustitución de la ecuación y resolviendo para k de la siguiente manera

$$I_D = k(V_{GS} - V_{ST})^2$$

$$I_{D(\text{encendido})} = k(V_{GS(\text{encendido})} - V_{ST})^2$$

$$k = \frac{I_{D(\text{encendido})}}{(V_{GS(\text{encendido})} - V_{ST})^2}$$

Arreglo de polarización por retroalimentación

En la figura 8.33 se proporciona un arreglo común de polarización para los MOSFET de tipo incremental. La resistencia R_G proporciona un voltaje suficientemente grande a la compuerta para "encender" el MOSFET. Debido a que $I_G = 0$ mA y $V_{RC} = 0$ V, la red equivalente de cd aparece como se muestra en la figura 8.34.

Existe ahora una conexión directa entre el drenador y la compuerta esto es:

$$V_D = V_G$$

$$V_{DS} = V_{GS}$$

Figura 8.33 Circuito de polarización por retroalimentación

Figura 8.34 Circuito equivalente para la figura 8.33

para el circuito de salida, tenemos.

$$V_{GS} = V_{DS} - I_D R$$

Para el cual se convierte en la siguiente ecuación:

$$V_{GS} = V_{DS} - I_D R$$

sustituyendo $I_G = 0 \text{ mA}$ en la ecuación anterior se obtiene:

$$V_{GS} = V_{DD} - I_D R$$

sustituyendo $V_{GS} = 0 \text{ V}$, también en la ecuación, obtenemos:

$$I_D = \frac{V_{DD} - R_D V_{GS}}{R_D} = 0 \text{ V}$$

Las gráficas definidas por las ecuaciones anteriores aparecen en la figura 8.35 con el punto de operación resultante

Figura 8.35 Cálculo del punto Q para la figura 8.33

Ejemplo 8.11. Determinar I_{DQ} y V_{GS} para el MOSFET tipo incremental de la figura 8.36

Figura 8.36 Circuito para el ejemplo 8.11

Solución:

Gráfica de la curva de transferencia. Se definen 2 puntos como se muestra en la figura 8.37 y resolviendo para k se tiene:

$$k = \frac{I_D}{(V_{GS} - V_{GS(th)})^2}$$

$$k = \frac{6 \text{ mA}}{(8 \text{ V} - 3 \text{ V})^2} = \frac{6 \times 10^{-3} \text{ A}}{25} = 24 \times 10^{-6} \text{ A/V}^2$$

$$k = 0.24 \times 10^{-3} \text{ A/V}^2$$

Para $V_{GS} = 6 \text{ V}$ (entre 3 V y 8 V)

$$I_D = 0.24 \times 10^{-3} (6 \text{ V} - 3 \text{ V})^2 = 0.24 \times 10^{-3} (9)$$

$$I_D = 2.16 \text{ mA}$$

Figura 8.37 Curva de transferencia del MOSFET de la figura 8.36

como se muestra en la figura 8.36 para $V_{GS} = 10$ V. Esto es, ligeramente mayor que el $V_{GS(1)}$:

$$I_D = 0.24 \times 10^{-4} (10 \text{ V} - 3 \text{ V})^2 = 0.24 \times 10^{-4} (49)$$

$$I_D = 11.76 \text{ mA}$$

Los cuatro puntos son suficientes para graficar la curva total para el rango de interés como es mostrado en la figura 8.37

Para la red de la recta de polarización:

$$V_{GS} = V_{DD} - I_D R_D$$

$$V_{GS} = 12 \text{ V} - I_D (2 \text{ k}\Omega)$$

$$V_{GS} = V_{GS(1)} = 12 \text{ V} - I_D (2 \text{ k}\Omega)$$

$$I_D = \frac{V_{GS(1)} - V_T}{R_D} = \frac{12 \text{ V} - 3 \text{ V}}{2 \text{ k}\Omega}$$

$$I_D = 6 \text{ mA} \quad V_{GS} = 6 \text{ V}$$

La recta de polarización que resulto aparece en la figura 8.38. esto es

$$I_{DQ} = 2.75 \text{ mA}$$

$$V_{DSQ} = 6.4 \text{ V}$$

$$V_{DS} = V_{CS} = 6.4 \text{ V}$$

Figura 8.38 Cálculo del punto Q para la figura 8.36

8.7 POLARIZACIÓN POR DIVISOR DE VOLTAJE

En la figura 8.39 aparece un segundo arreglo de polarización común para el MOSFET de tipo incremental. Como que $I_G = 0 \text{ mA}$ da como resultado la siguiente ecuación para V_G , aplicando la regla del divisor de voltaje, esto es

$$V_G = \frac{R_2 V_{DD}}{R_1 + R_2}$$

Figura 8.39 Polarización por divisor de voltaje del MOSFET incremental canal-n

Cuando se aplica la ley de voltaje de Kirchhoff alrededor de la malla indicada en la figura 8.39 resulta

$$+V_G - V_{GS} - V_{RS} = 0$$

$$V_{GS} = V - V_{RS}$$

$$V_{GS} = V - I_D R_S$$

Para la malla de salida

$$V_{RS} + V_{DS} + V_{RD} - V_{DD} = 0$$

$$V_{DS} = V_{DD} - V_{RS} - V_{RD}$$

$$V_{DS} = V_{DD} - I_D (R_S + R_D)$$

EJEMPLO 8.12

Determinar I_{DQ} , V_{GS} así como V_{DS} para la red de la figura 8.40

Figura 8.40 Circuito para el ejemplo 8.12

Solución:

$$V_G = \frac{I R}{R + R} = \frac{(40V)(18 M\Omega)}{22 M\Omega + 18 M\Omega} = 18V$$

$$V_{GS} = V_G - I_D R_S = 18V - I_D (0.82 k\Omega)$$

Cuando $I_D = 0$ mA

$$V_{GS} = 18V - (0 \text{ mA})(0.82 k\Omega) = 18V$$

tal como aparece en la figura 8.41 Cuando $V_{GS} = 0$ V

$$V_{GS} = 18V - I_D (0.82 k\Omega)$$

$$0 = 18V - I_D (0.82 k\Omega)$$

$$I_D = \frac{18V}{0.82 k\Omega} = 21.95 \text{ mA}$$

Figura 8.41 Determinación del punto Q para el ejemplo 8.12

De las hojas de especificaciones

$$V_{GS} = 5 \text{ V}, I_{D_{sat}} = 3 \text{ mA, con un } V_{GS} = 10 \text{ V}$$

$$k = \left(\frac{I_{D_{sat}}}{V_{GS} - V_{GS0}} \right) = \left(\frac{3 \text{ mA}}{10 \text{ V} - 5 \text{ V}} \right) = 0.12 \times 10^{-3} \text{ A/V}^2$$

$$I_D = k (V_{GS} - V_{GS0})^2$$

$$I_D = 0.12 \times 10^{-3} (V_{GS} - 5 \text{ V})^2$$

la cual se traza sobre la misma gráfica (figura 8.41).

$$I_{DQ} = 6.7 \text{ mA}$$

$$V_{GSQ} = 12.5 \text{ V}$$

$$V_{DS} = V_{DD} - I_{DQ} (R_S + R_D)$$

$$V_{DS} = 4 \text{ V} - (6.7 \text{ mA}) (0.82 \text{ k}\Omega + 3.0 \text{ k}\Omega)$$

$$V_{DS} = 4 \text{ V} - 25.6 \text{ V}$$

$$V_{DS} = 14.4 \text{ V}$$

Tipo	Figura	Ecuaciones	Sobrecarga
FET polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	
FET polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	
JFET polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	
CMOS polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	
JFET polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	
JFET polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	
MOSFET polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	
MOSFET polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	
MOSFET polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	
MOSFET polarización		$V_G = V_{GS} = V_{DS} = V_{DD} - I_D R$	

Tabla 7.2 Resumen de configuración de polarizaciones

VALORES NOMINALES MÁXIMOS

Clasificación	Símbolo	Valor	Unidad
Voltaje drenaje fuente	V_{DS}	25	Vdc
Voltaje drenaje-compuerta	V_{GS}	25	Vdc
Corriente de la compuerta	I_G	0	mAdc
Disipación total de dispositivo @ $T_A = 25^\circ\text{C}$	P	3.0	W
Pérdida de disipación arriba de 25°C		2.82	mW/°C

Reférase al 2N4220 para graficas.

CARACTERÍSTICAS ELÉCTRICAS

Característica	Símbolo	Mínimo	Tipo	Máximo	Unidad
----------------	---------	--------	------	--------	--------

CARACTERÍSTICAS "APAGADO"

Corriente de drenaje con $V_{GS} = 0$	I_{DSS}			6.0	mA
Voltaje de corte compuerta fuente $V_{DS} = 5 \text{ Vdc}$ ($I_G = 0$, $I_D = 1 \text{ mAdc}$)	$V_{GS(off)}$	-5		6.0	Vdc
Capacitancia de compuerta $V_{GS} = 0$, $V_{DS} = 0$	C_{iss}		5		pF

CARACTERÍSTICAS "ENCENDIDO"

Corriente de drenaje con voltaje de cero en la entrada* $V_{GS} = 0$, $V_{DS} = 5 \text{ V}$	I_{DSS}			3.0	5.0	mAdc
--	-----------	--	--	-----	-----	------

CARACTERÍSTICAS EN PEQUEÑA SEÑAL

Transconductancia $V_{GS} = 0$, $V_{DS} = 5 \text{ Vdc}$	g_m			4		μS
Capacitancia de compuerta $V_{GS} = 0$, $V_{DS} = 0$	C_{iss}					pF

Tabla 7.3 Hoja de especificaciones JFET canal-n 2N5457

2N3797

PS A E TIL
K KAA

MOSFET DE AUDIO DE BAJA POTENCIA

CANAL N - AGOTAMIENTO

VALORES NOMINALES MAXIMOS

Clasificación	Símbolo	Valor	Unidad
Voltaje drenaje-fuente 2N3797	V_{DS}	20	Vdc
fuente		$\pm$	V
Corriente del drenaje	I_D	20	mAdc
Disipación total del dispositivo @ $T_A = 25^\circ\text{C}$ Pérdida de disipación arriba de 25°C	P_D	200 1.14	mW $\mu\text{W}/^\circ\text{C}$
R			$^\circ\text{C}$
Ka	T	-55 a $+70$	$^\circ\text{C}$

CARACTERÍSTICAS ELÉCTRICAS Típicas

Característica	Símbolo	Mínimo	Tipo	Máximo	Unidad
CARACTERÍSTICAS "APAGADO"					
Voltaje de corte	V_{GS}				V
Voltaje de corte compuerta-fuente ($I_D = 10 \mu\text{A}$, $V_{DS} = 1\text{V}$)	$V_{GS(off)}$		5.0		Vdc
Corriente de compuerta	I_{GS}				Adc

CARACTERÍSTICAS ENCENDIDO

Corriente de drenaje con voltaje de corte en la entrada ($V_{GS} = 0\text{V}$, $V_{DS} = 0$)	$I_{D(s)}$	2.0	2.9	6.0	mAdc
Corriente de drenaje en el estado encendido ($V_{GS} = 0\text{V}$, $V_{DS} = +3.5\text{V}$)	$I_{D(encendido)}$	9.0	4	18	mAdc

CARACTERÍSTICAS EN PEQUEÑA SEÑAL

Voltaje de entrada	V_i				μV
Voltaje de salida	V_o				V
Frecuencia	f				Hz
Voltaje de entrada	V_i				V
Voltaje de salida	V_o				V
Frecuencia	f				Hz

CARACTERÍSTICAS FUNCIONALES

Voltaje de entrada	V_i				V
Voltaje de salida	V_o				V
Frecuencia	f				Hz

Tabla 7.4 Hoja de especificaciones MOSFET tipo decremental canal-n 2N3797

VALORES NOMINALES MAXIMOS

Clasificación	Simbolo	Valor	Unidad
Voltaje drenaje-fuente	V_{DS}	25	Vdc
Corriente del drenaje	I_D	30	mAdc
Disipación total del dispositivo $T_A = 25^\circ C$ Pérdida de disipación arriba de $25^\circ C$	P	300 7	W mW/°C
Résistencia térmica			
Résistencia de unión			

2N4351

NAPS AX TI
MA

**CONMUTACION DEL MOSFET
CANAL N-INCREMENTAL**

CARACTERÍSTICAS ELÉCTRICAS

Característica	Simbolo	Minimo	Maximo	Unidad
----------------	---------	--------	--------	--------

CARACTERÍSTICAS "APAGADO"

Voltaje de ruptura	V_{BR}	25		V
Corriente de fuga de drenaje	I_{DSS}		1	μA
Corriente de fuga de puerta	I_{GSS}		1	μA

CARACTERÍSTICAS "ENCENDIDO"

Voltaje de umbral de la compuerta $V_{GS} = I_D I_{DSS} Q(\mu A)$	$V_{GS(th)}$	1	5	Vdc
Corriente de drenaje en encendido ($V_{GS} = 1V, V_{DS} = 10V$)	$I_{D(on)}$	30		mAdc

CARACTERÍSTICAS EN PEQUEÑA SEÑAL

Admittancia de drenaje	Y_{DS}	100		μS
Admittancia de puerta	Y_{GS}			f
Capacitancia de puerta	C_{iss}			f
Resistencia de drenaje	$r_{DS(on)}$		10	m Ω

CARACTERÍSTICAS DE CONMUTACIÓN

Résistencia de drenaje	$r_{DS(on)}$	1	4	Ω
Résistencia de puerta	r_{GS}		6	Ω
Capacitancia de drenaje	C_{oss}		4	pF
Capacitancia de puerta	C_{iss}		10	pF

Tabla 7.5 Hoja de especificaciones MOSFET tipo incremental canal-n 2N4351

CAPÍTULO 9

SPICE

9.1 INTRODUCCIÓN.-

SPICE es el acrónimo de **Simulación Program with Integrated Emphasis**. Este programa ha sido escrito en varios lenguajes de programación y ha sido modificado y actualizado para expandir sus capacidades de simulación. El SPICE lee datos de entrada, los procesa en un computador central y presenta los resultados en forma tabular o gráfica en cualquier impresora común.

El SPICE es un programa de simulación apoyado en una computadora, esto es, el ingeniero diseña el circuito y luego lo proporciona al SPICE para su simulación. Con la simulación no es necesario implementar y probar el circuito antes de completar el diseño. Se pueden cambiar los componentes del circuito y observar los resultados de esos cambios en el desempeño del circuito.

El programa SPICE se diseñó para determinar los parámetros desconocidos utilizando las ecuaciones de corriente de Kirchhoff (análisis de nodos). Este tipo de análisis requiere que los transistores y diodos sean caracterizados por un circuito equivalente. El tipo de circuito equivalente por utilizar se construye en el programa y se determina por el tipo de transistor o diodo especificado en los archivos del programa.

Una de las primeras operaciones que efectúa el programa SPICE es determinar el punto de operación de cd o el punto Q . Una vez realizado esto el programa toma en consideración la entrada de ca y efectúa los cálculos para una sola frecuencia.

Si se requieren de mas frecuencias el programa lo hace para cada una de ellas y el programa termina al haber realizado toda la inspeccion de las frecuencias deseadas.

Como el SPICE utiliza el analisis nodal con el metodo de solucion, posee ciertas limitaciones las cuales son

1 - Solo se pueden utilizar fuentes de corriente controladas por voltaje. Si existen otras fuentes hay que convertirlas a fuentes controladas de voltaje ya sea internamente o externamente.

2 - Como el analisis de SPICE se basa en operaciones sobre matrices utilizando las funciones de admitancia no se pueden incluir resistencias de valor cero, o la matriz tendra determinante cero y no se encontraran soluciones.

3.- Los elementos multiterminales que no tienen una representacion de matriz de admitancia (por ejemplo un transformador ideal) se deben convertir para permitir que exista una matriz de admitancia

4 - Solo se pueden incluir en el circuito resistencias no lineales controladas por voltaje: los elementos como lamparas de neon y SCR no se pueden evaluar utilizando el analisis nodal

El comportamiento del circuito se puede simular con respecto al tiempo, la frecuencia y las variaciones de voltaje. Esto se puede realizar especificando la forma en que SPICE analizara el circuito por medio de **proposiciones de analisis**

El SPICE puede simular las siguientes formas de analisis

- cd no lineal
- transitorio no lineal
- ca lineal de pequena senal

El análisis de cd determina los voltajes de nodo en el circuito con los inductores en corto-circuito y los capacitores abiertos, esto para cd. Este análisis se realiza antes del análisis transitorio o de ca, y determina las condiciones iniciales necesarias para el análisis transitorio. El análisis de cd determina los modelos de pequeña señal linealizados de los dispositivos no lineales que se usaran en el análisis de ca.

También se puede utilizar un análisis de cd para determinar el valor en pequeña señal de la función de transferencia, las curvas de transferencia de cd y las sensibilidades en pequeña señal de variables de salida específicas. Estas opciones de análisis de cd se especifican por medio de las proposiciones de control:

```
.DC      II      OP      SENS
```

Las variables de voltaje y corriente de salida se computan como función del tiempo sobre un intervalo de tiempo especificado utilizando un análisis transitorio. Todas las fuentes que no dependan del tiempo se colocan en sus valores de cd. Las opciones para el intervalo transitorio y el análisis de Fourier se definen por medio de las proposiciones:

```
TRAN      FOURIER
```

Las variables de voltaje y corriente como función de la frecuencia se computan utilizando análisis de ca a pequeña señal. El que diseña el circuito especifica el intervalo de frecuencias para el cual se debe llevar a cabo este análisis. La salida del análisis de ca es una función de transferencia (ejemplo: ganancia de voltaje, transimpedancia). Si el circuito solo tiene una entrada de ca, es conveniente fijar la entrada a una magnitud unitaria y de fase cero. De esta forma las variables de salida tienen el mismo valor como función de transferencia de la variable de salida con respecto a la entrada.

Cuando se trabaja en el análisis de ca. se puede analizar también el ruido generado por las resistencias y dispositivos semiconductores y las distorsiones características del circuito en pequeña señal. Estas opciones se especifican por medio de las siguientes proposiciones de control:

AC NOISE DISTO

Una vez creado el archivo del circuito por proposiciones que describen el circuito, y definido el tipo de análisis, se puede llevar a cabo la simulación del circuito.

9.2 INFORMACIÓN SOBRE PROGRAMACIÓN

Cada computadora tiene un conjunto único de instrucciones para editar programas. Estas instrucciones deben conocerse antes de intentar simulaciones con el programa. Existe un apéndice donde se describen circuitos que contienen resistencias, capacitores, inductores, fuentes independientes de tensión y corriente, cuatro tipos de fuentes dependientes, y los cuatro dispositivos más comunes: diodos, BJT, JFET, MOSFET.

El programa SPICE fija los valores para los parámetros no definidos por el usuario en las proposiciones del modelo del transistor. Estos valores por omisión deben estar disponibles para su revisión en las instrucciones de la versión particular del programa SPICE que se está utilizando. Las cinco áreas de programación se introducen en la siguiente secuencia:

1. Descripción de elementos
2. Descripción de fuente
3. Subcircuitos
4. Análisis requerido
5. Salida requerida

9.3 FORMATO

SPICE utiliza formato libre para las entradas. Los campos de dato se encuentran separados por uno o mas delimitadores (un bloque, un coma, un signo igual o un parentesis izquierdo o derecho). Una proposicion se puede continuar si se coloca un signo mas (+) en la columna 1 de la siguiente linea de la proposicion. Un campo de nombre debe iniciar con una letra y no debe contener delimitadores. Solo se toman en cuenta las primeras ocho letras del nombre para la identificacion. Todo campo de numero puede contener un entero (por ejemplo 2, -35, 77) un numero en punto flotante (por ejemplo 3.1416, 5.3) un entero o un numero en punto flotante seguido por un exponencial entero (1E3, 3.2E-4), o un entero o un numero en punto flotante seguido por uno de los factores de escala siguientes.

Factores de Escala

MH	2.54E-6	M	1E-3
K	1E3	U	1E-6
MG	1E6	N	1E-9
G	1E9	P	1E-12
T	1E12	F	1E-15

Se ignoran la letras inmediatas a un numero (que no sean factores de escala) y las letras inmediatas a un factor de escala. Esto es, 10, 10V, 10 VOI TS y 10 HD representan el mismo numero. Ademas, M, MA, MSIC y MMHOS representan el mismo factor de escala, 10^3 . Una proposicion de comentario se debe indicar colocando un asterisco en la primera columna.

9.4 Descripción del circuito

Cada elemento en el circuito por analizar debe estar definido por números de nodo. Todos los nodos del circuito se numeran. Los números de nodo no necesitan ser consecutivos. El nodo 0 es tierra o nodo de referencia. El circuito es descrito a SPICE por un archivo de proposiciones de elementos, el cual define la topología del circuito y los valores de los elementos, así como un conjunto de proposiciones de control que definen los parámetros de modelos y los controles de ejecución. La primera proposición en el archivo debe ser de título, mientras que la última debe ser una proposición de fin (END). Las proposiciones intermedias, excepto las de continuación, pueden estar en cualquier orden.

Cada elemento del circuito es especificado por una proposición de elemento que contiene el nombre del elemento, los nodos del circuito a los cuales se conecta este, y el valor de los parámetros que determinan las características eléctricas del elemento. La primera letra en el nombre del elemento especifica el tipo de este. Las cadenas xxxxxxxx e yyyyyyyy denotan un nombre de referencia alfanumérico especificado por el usuario para el elemento correspondiente. Por ejemplo, un resistor, un capacitor y un inductor se pueden definir como R10AD, C3S11 y L3S12, respectivamente. Los campos de datos encerrados entre son opcionales. Los nodos de elementos deben ser nodo de tierra siempre debe numerarse con 0. Cada nodo debe tener al menos dos conexiones y una trayectoria de red hacia tierra cuando los capacitores se abren y los inductores se llevan a cortocircuito. Con respecto a las tensiones y corrientes de ramas, SPICE utiliza los sumideros como referencia (es decir, los flujos de corriente en dirección de la caída de tensión).

9.5 DATOS DE ENTRADA.

En esta seccion, se define la manera como se forman los datos de entrada para que los acepte el programa SPICE

Descripcion de elementos.

Cada elemento requiere una definicion de las características del dispositivo de modo que SPICE pueda analizar el circuito en forma apropiada

Elementos pasivos las descripciones de los elementos y los formatos asociados se muestran en la siguiente lista

Tipo	formato			
Resistor	Rxxxxxxx	n1	n2	valor
Capacitor	Cxxxxxxx	n+	n-	valor
Inductor	Lxxxxxxx	n+	n-	valor
Diodo	Dxxxxxxx	n+	n-	valor

Las designaciones de los elementos se muestran en la figura 9.1

Figura 9.1 Designaciones de los elementos

Figura 9.2 Ejemplo de un circuito con componentes pasivos

El nombre del modelo (NOMMOD) se introduce para referirse a la proposición MOD1 correspondiente

Se ilustra el procedimiento para el ejemplo de un circuito pasivo, como se muestra en la figura 9.2. Nótese que los nodos han sido numerados de n0 a n4. El formato utilizado en la introducción de las descripciones de los elementos para una evaluación por SPICE se muestra en seguida (se imprimen los nombres de los elementos sin subíndices ya que así es como aparecen en los computadores, por ejemplo 1 se lista como 1N)

RC1 SETUP

* DESCRIPCION DE LOS ELEMENTOS

RI	3	0	500
RD	4	0	1K
1N	1	2	10MH
CBATERIA	?	3	1U
D1	2	4	MOD1
MOD1	MOD1	D	(VJ 0.7)

* DESCRIPCION DE LA FUENTE

V1N	1	0 DC	5
END			

Componentes activos la identificación del transistor en el formato para dispositivos activos es como sigue el colector (o drenador) va en primer lugar

Figura 9 3 Designaciones de los elementos activos

Figura 9 4 Ejemplo de un amplificador con transistor

La base (o compuerta) en segundo y el emisor (o fuente) al final. Esto se ilustra como sigue.

Tipo	Formato
BJT	Qxxxxxxx nc nb ne nommod
JFET	Jxxxxxxx nd ng ns nommod
MOSFET	Mxxxxxxx nd ng ns nommod

Las designaciones de los elementos activos se muestran en la figura 9.3. El nombre de un modelo se introduce junto con la correspondiente proposición `MODEL` para especificar el tipo de transistor (**nnp**, **npn** canal **n** o canal **p**). La proposición `MODEL` también se puede utilizar para establecer el máximo valor de beta, o de la tensión de ruptura base-emisor en el BJT, y para establecer la tensión de umbral o la transconductancia de los dispositivos FET. Existen otros parámetros que se pueden establecer, dependiendo del análisis por realizar.

En la figura 9.4 se presenta un ejemplo de amplificador con transistor. Nótese que los nodos han sido numerados de `n0` a `n6`. El formato para introducir las descripciones de los elementos para la evaluación por SPICE se muestra en seguida.

```

EMITTER FOLLOWER SETUP
* DESCRIPCION DE ELEMENTOS
R1          2  0  10K
R2          2  3  10k
RC          3  4  2k
RE          5  0  100
RI          6  0  100
CIN         2  1  22UF
CO          5  6  47UF
Q1          4  2  51FAM1
* MODEL 51FAM1 NPN ( BETA = 75 )
* DESCRIPCION DE FUENTES
VCC         3  0  DC 12
VIN         1  0  AC
END

```

Dispositivos semiconductores Existen muchos parámetros que se pueden definir en las proposiciones MODFLO de SPICE aproximadamente 40 parámetros para BJT, 12 para JFET y 38 para MOSFET. La versión particular de las instrucciones del programa SPICE identifica los parámetros que se pueden utilizar y los valores de omisión típicos asignados por el programa. Las abreviaturas de la proposición MODFLO se muestran en seguida.

FORMATO DE MODFLO

MODFLO nommod tipo pnom1 pval1 pnom2 pval2 pnom3 pval3

Tipo	Dispositivo de aplicación
NPN	BJT npn
PNP	BJT pnp
D	Diodo
NJF	JFET canal n
PJF	JFET canal p
NMOS	MOSFET canal n
PMOS	MOSFET canal p

LISTA DE OPCIONES DE PARÁMETROS DE MODFLO (parámetros principales)

Parámetro	pnom	MODFLO	pval por omisión
Potencial de unión	VJ	Diodo	1V
Tensión de ruptura inversa	BV	Diodo	Infinito
Resistencia ohmica	RS	Diodo	0 ohms
Inversa de tensión	VAR	BJT	Infinita
Beta directa máxima	BI	BJT	100
Tensión base-emisor	VJE	BJT	75V
Capacitancia colector-base	CJC	BJT	0

Capacitancia base-emisor	C _{BE}	BJT	0
Tiempo de transito directo	T _F	BJT	0
Tension de umbral	V _{IO}	J111	-2
Transconductancia	BETA	J111	1E-4 A/V
Capacitancia de union G-S	C _{GS}	MOS111	0
Capacitancia de union G-D	C _{GD}	J111	0
Tension de umbral	V _{IO}	MOS111	0
Transconductancia	KP	MOS111	2 A/V
Capacitancia de union Sust-DJ	C _{BD}	MOS111	0
Capacitancia de union Sust-SJ	C _{BS}	MOS111	0

El nombre de modelo (nommod) incluido en la proposicion MOD111 corresponde al nombre de modelo especificado en las proposiciones de componentes activos y de descripcion del diodo. Se puede utilizar una proposicion MOD111 para referirse a todos los dispositivos con el mismo nombre de modelo siempre que las especificaciones del dispositivo sean identicas. Como ejemplo de las proposiciones MOD111 se muestran en la figura 9.5

Figura 9.5 Utilizacion de las proposiciones MOD111

CSDC SETUP

*DESCRIPCION DE ELEMENTOS

R1	2	1	50
R11	7	8	1
R12	6	7	1
RB1	9	0	700
RB2	4	5	700
C1N	3	2	327U
C0	7	10	995U
D1	3	9	MOD1
D2	4	3	MOD1
Q1	5	4	6 MOD1OP
Q2	0	9	8 MODBOT
.MODEL	MOD1		D(VI 7 RS 10)
.MODEL	MOD1OP		NPN(BE 75 VJE 7)
.MODEL	MOD1OP		PNP(BE 75 VJE .7)
*DESCRIPCION DE FUENTES			
VCC	5	0	DC 12
VIN	1	0	AC 1M 90 DEGRIS
END			

Descripción de fuente

Las fuentes que se encuentran en circuitos electrónicos son de tensión y de corriente. Ahora analizaremos como se introducen en el programa SPICE las fuentes de tensión y de corriente lineales tanto independientes como dependientes.

Fuentes lineales dependientes Los cuatro tipos de fuentes dependientes de tensión y de corrientes se listan en seguida.

Tipo de fuente	Formato	
De corriente cont. por tension	Gxxxxxxx	n+ n- nc+ nc- valor
De tension cont. por tension	Ixxxxxxx	n+ n- nc+ nc- valor
De corriente cont. por corriente	Fxxxxxxx	n+ n- vnom valor
De tension cont. por corriente	Hxxxxxxx	n+ n- vnom valor

La fuente de control es definida por las tensiones en los nodos de control (nc+ y nc-) o el nombre de las fuentes de tension a traves de las cuales fluye la corriente de control (vnom). Si ninguna fuente de tension esta contenida en el lazo de corriente, se puede utilizar una fuente de cd de valor cero para medir la corriente de control. La direccion positiva para el flujo de corriente de control va del nodo positivo, a traves de la fuente, al nodo negativo de la fuente de tension aplicable. Una fuente de corriente de valor positivo fuerza a la corriente a fluir del nodo positivo al negativo a traves de la fuente. Los valores de salida se refieren a la transconductancia, la ganancia de tension, la ganancia de corriente o la transresistencia, respectivamente.

En la siguiente figura 9-6 se muestra como se forma una fuente de corriente dependiente para introducirla al SPICE, esto es

figura 9-6 Ejemplo de una fuente de corriente dependiente

```

DEPENDENT SOURCE SETUP
RB      1      0      20k
RF      2      0      100
RI      3      0      2k
FBIB    3      2      VSI NSI 100
VSI NSI 1      2
END

```

Fuentes lineales independientes: Existen dos fuentes lineales, de tensión y de corriente, las cuales son de cd o de ca. El formato es el siguiente.

Tipo de fuente	Entrada de la fuente
Tension	Vxxxxxxx n+ n- DC d t AC mag fase
Corriente	Ixxxxxxx n+n- DC d t AC mag fase

A una fuente independiente se le asigna una magnitud de ca y una fase (mag. fase) que se excita solo durante el analisis en ca, un valor de cd (d t) para determinar la solución de polarización a pequeña señal para analisis en ca y transitorio, o una función dependiente del tiempo (d t) para el analisis transitorio y de cd (utilizando un valor de tiempo cero) o todos estos simultaneamente. Si se omite la magnitud de ca luego de la palabra clave AC, se supone un valor uno. Si se omite la fase de ca, se supone un valor cero.

Las funciones dependientes del tiempo pueden ser senoidales o trenes de pulsos. Se supone que fluye corriente positiva del nodo positivo hacia el negativo a través de la fuente. Una fuente de corriente de valor positivo fuerza a la corriente a salir del nodo positivo, y entrar al nodo negativo a través de la fuente. Las fuentes de tensión, además de excitar al circuito, se pueden utilizar como amperímetros en SPICE. Esto es, se puede insertar una fuente de tensión de valor cero con el fin de medir corriente.

Ejemplos de fuentes dependientes del tiempo y fuentes de pulso

Formato senoidal

SIN (vo va frec td theta)

Parámetro	valores por omisión
vo (desplazamiento)	0
va (amplitud)	1
frec (frecuencia)	1 tstop
td (tiempo de retardo)	0
theta (factor de amotiguamiento)	0

Formato de pulsos

PULSE (v1 v2 td tr tf pw periodo)

Parametro	valores por omisión
v1 (valor inicial)	-
v2 (valor de pulso)	-
td (tiempo de retardo)	0
tr (tiempo de subida)	tstep
tf (tiempo de bajada)	tstep
pw (ancho de pulso)	tstop
periodo	tstop

Después de presentar las técnicas para describir al circuito, ya es posible hacer uso del programa para realizar el análisis, este puede ser de tres tipos: análisis de cd, análisis en ca y análisis transitorio. Cada uno de ellos se analiza por separado.

El Pspice se puede ejecutar en un sistema compatible con IBM adecuadamente configurado. Las versiones superiores a la 6.0 se ejecutarán en un sistema 486 de cualquier velocidad y con 4MB de RAM o más. La más reciente versión para evaluación viene en siete discos de 3.5" o en un CD-ROM.

9.6 OPERACIÓN GENERAL PARA EL USO DE PSPICE

Para efectuar un análisis Pspice se debe proceder de la siguiente manera

1 - Seleccione Files en la línea de menú superior. Elija New para un circuito nuevo u Open para obtener un archivo de circuito previamente creado.

2 - Seleccione y coloque componentes en el área de trabajo usando Draw-Get New Part desde la barra de menú

3 - Conecte el circuito usando Draw-wire desde la barra de menú

4.- Después de que el circuito este terminado y se hayan dado los valores de todos los componentes deseados, incluya los valores de la alimentación de cd o de ca

5 - Se selecciona el análisis deseado usando Analysis-Setup. Si se desea esto puede incluir el uso de PROBE para obtener las formas de onda de entrada y salida

Nombres de archivo

Los archivos que se usan con Pspice tienen extensiones de tres letras estándar

ALS	archivo que contiene nombres de alias e información de circuito
CIR	archivo de texto que describe el circuito
.DAI	archivo que contiene datos PROBE
LIB	archivo que contiene información de biblioteca sobre componentes de circuito especiales
NET	archivos que contienen listas de redes esquemáticas
OUT	archivo que contiene información de texto de salida
SCH	archivo gráfico que describe el circuito

9.7 ANÁLISIS POR COMPUTADORA

PSpice (version DOS)

La descripción en el manual de PSpice comprende un total de 14 parámetros para definir sus características terminales. Estas incluyen la corriente de saturación, la resistencia serie, la capacitancia terminal, el voltaje de rompimiento inverso, la corriente de rompimiento inverso y otros factores que se pueden especificar si se necesita para un diseño o análisis por realizar.

La especificación de un diodo en una red tiene dos componentes. La primera especifica la ubicación y nombre del modelo y la otra incluye los parámetros mencionados. El formato para definir la ubicación y el nombre del modelo es el siguiente:

D1	2	3	D1
↓	↓	↓	↓
nombre	+	-	nombre
	nodo	nodo	del modelo

Un diodo se especifica por la letra mayúscula D al principio de la línea, seguida por la etiqueta aplicada al diodo en el diagrama o esquema. La secuencia de los nodos define el potencial en cada nodo y la dirección de conducción para el diodo, en otras palabras, la conducción se especifica en dirección del nodo positivo al negativo. El nombre del modelo es asignado a la descripción del parámetro a seguir.

El mismo nombre del modelo puede aplicarse a cualquier número de otros diodos en la red, tales como D2, D3.

Los parámetros se especifican por medio de la instrucción `MODEL` que tiene el siguiente formato para un diodo.

MODEL	DI	D(IS=2L-15)
	↓	∨
	nombre del nodo	especificaciones del parametro

La especificacion comienza con la entrada MODEL seguida por el nombre del modelo como se especifico en la descripcion de la ubicacion, y la letra mayuscula D para especificar un diodo. Las especificaciones del parametro aparecen entre parentesis y debe usarse la rotacion especificada en el manual de PSpice. La corriente de saturacion inversa se inscribe como IS y se le asigna el valor de 2×10^{-15} A. Este valor se escogio porque resulta tipicamente en un voltaje de diodo de alrededor de 0.7 V.

Ejemplo de analisis de un circuito con diodo

El primer paso seria volver a trazar la red como se ilustra en la figura 9.7 identificando los nodos y numerandolos en un orden logico. La tierra se elige como el nivel de referencia y se le asigna el numero 0. El diodo de silicio se localiza entre los nodos 2 y 3. El voltaje de salida del ejemplo 3.4 se halla del nodo 3 a tierra. El voltaje V_{12} esta entre los nodos 1 y 2, y V_{34} se encuentra entre los nodos 3 y 4.

Figura 9.7 Circuito para el ejemplo con diodo

La información de la red se introduce a la computadora en un archivo de entrada. La primera entrada debe ser una línea de título para identificar el análisis por realizarse. El siguiente conjunto de datos (o serie de entradas) es una descripción de la red utilizando los nodos seleccionados y el formato específico requerido por Pspice para cada elemento.

La última entrada debe ser la instrucción `END` exactamente en la forma indicada. Ignorar el punto que antecede a la instrucción invalidará el archivo de entrada por completo.

El archivo de entrada para la red de la figura 9.7 se proporciona en la figura 9.8. La línea de título especifica el "circuito de diodo para la red de la figura 9.7" como el circuito por analizarse. La primera línea de la descripción de la red especifica la fuente de cd de 10V. Para todas las fuentes de cd, la primera letra de la línea debe ser la letra mayúscula `V` seguida del nombre de la fuente.

A continuación se introduce el nodo del lado positivo de la fuente seguido de la polaridad negativa. La magnitud de la fuente se introduce luego tal como se indica.

```

          Circuito de diodo para la red de la figura 9.7
VE1      1      0      10V
R1       1      2      4.7K
DI       2      3      DI
R2       3      4      2.2K
VE2      0      4      5V
.MODEL DI D (IS = 2E-15)
.DC VE1 10V 10V 1V
PRINT DC  V(3)  I(D1)  V(1,2)  V(3,4)  V(2,3)
.OPTIONS NOPAGE
END

```

Figura 9.8 Archivo de entrada para la red de la figura 9.7

El siguiente registro de entrada es una resistencia que requiere una letra mayúscula R a comenzar la línea, seguida por su nombre elegido. La "presión" de la fuente de 10V sugiere que la corriente resultante establecerá al nodo 1 como positivo respecto del nodo 2, de aquí viene el orden de los nodos en el archivo de entrada. La magnitud del resistor se especifica como de 4.7 k Ω .

La línea 3 de la descripción de la red y la descripción del modelo del diodo en la línea 6. Recuerdese que IS se especificó como 2E-15 para obtener una caída de 0.7V.

Las dos siguientes entradas de registro son las correspondientes al segundo resistor y a la otra fuente de cd. Adviertase en cada caso un intento de definir los nodos positivo y negativo en el orden de las entradas de los nodos. Sin embargo, una suposición incorrecta resultaría simplemente en un signo negativo para el voltaje a través de un elemento particular.

La entrada DC especifica un análisis de cd con una fuente E de 10V. El análisis DC puede especificarse para un intervalo de valores, de aquí la repetición del nivel de 10V en la línea de entrada. Si se repite el nivel, como en este caso, el análisis solo puede realizarse para el nivel indicado.

Si el segundo nivel fuera diferente, el análisis se realizaría del primero al segundo nivel a los niveles definidos por el incremento especificado como la siguiente entrada de la línea. Aun cuando nuestro análisis es solamente a un nivel, se requiere una entrada para el incremento como se indica por la cantidad de 1V típicamente utilizada para este propósito. Por tanto, el programa, una vez que está en ejecución y que el sistema de computadora advierte la repetición del nivel de 10V, efectuará el análisis a un nivel de solamente (10V) y hará caso omiso de la entrada que define el incremento. No es necesario incluir la segunda fuente de cd en esta instrucción.

La instrucción PRINT define aquellas cantidades que se incluirán en los datos de salida. La cantidad V(3) es el voltaje desde el nodo 3 hasta el nivel de tierra, el voltaje de salida de la figura 9.7. La siguiente es la corriente a través del diodo seguida por los voltajes entre los nodos indicados.

La entrada OPTIONS NOPAGE es un mandato para "ahorrar papel".

Una vez que el archivo de entrada se introduce correctamente, la información deseada en el formato del archivo de salida que aparece en la figura 9.9. A continuación se muestran los parámetros del modelo especificado seguidos de los resultados deseados, estos son:

V(3) = V = -4.455E-01 = -0.4455 V, corriente de diodo I(D1) = I_D = 2.07mA, el voltaje V(1,2) = 9.73V y V(3,4) = V = 4.554V.

Estos resultados son comparados con los del ejemplo 3.4 y concuerdan. El último archivo de salida para la red de la figura 9.7 y observado en la figura 9.9 es el voltaje a través del diodo, el cual es para el nivel de corriente I_S elegido de 0.715 V, comparado con el de 0.7 V utilizado en el ejemplo 3.4.

Circuito de diodo para la red de la figura 9.7

```

VF1  1    0    10V
R1   1    2    4.7K
D1   2    3    DI
VE2  0    4    5V
MODEL DI D(IS=2E-15)
DC VE1 10V 10V 1V
.PRINT DC V(3)  I(D1)  V(1,2)  V(3,4)  V(2,3)
OPTIONS NOPAGE
.END

```

```

****  PARAMETROS DEL MODELO DEL DIODO
      DI
      IS      2.000000E-15

****  DI CURVAS DE CD      TEMPLRATURA  27 000 DFG C
VF1      V(3)      I(D1)      V(1,2)      V(3,4)      V(2,3)
1 000E+01 -4.455E-01  2.070E-03  9.730E+00  4 554E+00  7 155E-01

```

Figura 9.9 Archivo de salida para la red de la figura 9.7

Ejemplo de análisis de un circuito con transistor BJT

La instrucción de Pspice para introducir los elementos del transistor tiene el siguiente formato.

```

Q1      3      1      4      QN
  ~      ~      ~      ~      ~
nombre  C      B      E      nombre
                                del modelo

```

La Q se requiere para identificar el dispositivo como un transistor. El número 1 es el nombre escogido para el transistor, aunque puede incluir siete caracteres (entre números y letras). Las terminales se introducen en el orden antes mencionado.

La última entrada es el nombre del modelo para dirigir el paquete de programación al sitio de los parámetros que definen al transistor, esto es

```

.MODEL QN NPN (BF 140 IS 2E-15)

```

~ ~
 nombre tipo paramteros para
 del modelo especificarse

La lista de parametros que aparece en el manual de Pspice es bastante extensa y de hecho incluye 40 terminos. para nuestras necesidades hay dos parametros que requieren especificarse estos son el valor de Beta, referido como BF, y la corriente de saturacion inversa IS.

La red del ejemplo 6.3 se ha vuelto a dibujar en la figura 9.10 con la seleccion de los nodos para el analisis con el programa Pspice. El archivo de entrada para la red aparece en la figura 9.11. Si se requieren cantidades especificas tales como $I(RC)$, I_C y $V(3,4) = V_{C1}$ en vez de un simple listado de todos los voltajes en los nodos, se puede agregar una proposicion de control DC como se indica en la figura 9.11.

Figura 9.10 Red para analisis mediante el programa Pspice

Polarización de cd del BJT de la figura 9.10

```

VCC 2 0 22V
R1 2 1 39K
R2 1 0 3.9K
RC 2 3 10K
RE 4 0 1.5K
CE 0 4 50UF
Q1 3 1 4QN
MODEL QN NPN (BF=140 IS=2E-15)
.DC VCC 22 22 1
PRINT DC I(RC) V(3,4)
.OPTIONS NOPAGE
END

```

Figura 9.11 Archivo de entrada para la red de la figura 9.10

La proposición PRINT puede escribirse después para especificar las cantidades en el listado del archivo de salida, este aparece en la figura 9.12 con la lista de parámetros del modelo especificados y los niveles de salida deseados tanto I_{CQ} como V_{CEQ} . Los resultados obtenidos utilizando el Pspice coinciden con las soluciones del ejemplo 6.3, esto es $I_{CQ} = 8.512E-04 = 0.8512\text{mA}$ y $V_{CEQ} = 1.220E+01 = 12.2\text{V}$.

Polarización de cd del BJT de la figura 9.10

```

VCC 2 0 22V
R1 2 1 39K
R2 1 0 3.9K
RC 2 3 10K
RE 4 0 1.5K
CE 4 0 50UF
Q1 3 1 4QN

```

```

MODEL QN NPN (BF 140 IS 2E-15)
DC VCC 22 22 1
PRINT DC I(RC) V(3,4)
OPTIONS NOPAGE
END

```

```

**** PARAMTEROS DEL MODELO BJT

```

```

    QN

```

```

    NPN

```

```

    IS          2 00000E-15

```

```

    BF          140

```

```

**** CURVAS DE TRANSFERENCIA DE DC

```

```

VCC          I(RC)          V(3,4)

```

```

2 200E+1     8.51E-04       1 220E+01

```

```

**** TEMPRATURA 27 000 DEG C

```

Figura 9.12 Archivo de salida para el análisis de Pspice de la red de la figura 9.10

Ejemplo de análisis de un circuito con JFET

El análisis por computadora de un JFET en el programa Pspice existe un formato específico que debe emplearse para introducir con propiedad los parámetros de JFET. Para un dispositivo canal-n o canal-p el formato es el siguiente:

```

    J1      3      1      4      JN
nombre    D      G      S      nombre
                        del modelo

```

La J es una designación del JFET con el número 1 como el nombre escogido, el nombre del modelo debe introducirse para proporcionar un sitio que defina los parámetros del JFET, este sería el siguiente

```
MODEL JN NJF(VTO =-4V,BF TA = 5E-3)
```

La NJF especifica un JFET de canal-n, mientras que PJF un JFET de canal-p. La elección de los parámetros pueden enumerarse hasta 14, en nuestro caso de análisis bastara con solamente dos los cuales son: VTO que es el voltaje de umbral que se especifica como V_p y BF TA que no es la β definida para los transistores BJT sino que se determina mediante la siguiente ecuación:

$$BF TA = \frac{I_{DSS}}{V_p}$$

Por ejemplo, si $V_p = -4 \text{ V}$ e $I_{DSS} = 8 \text{ mA}$ se obtendrían $VTO = -4 \text{ V}$ y $BF TA = 0.5 \times 10^{-3} \text{ V}$, ambas proposiciones aparecerán en un análisis de Pspice.

Figura 9.13 Circuito del ejemplo con JFET con los nodos definidos

El siguiente circuito de la figura 9.13 contiene un JFET en la configuración de divisor de voltaje. El enfoque con Pspice es similar al empleado para en el BJT. En la figura 9.13 se tienen los nodos definidos, en la figura 9.14 se describe el análisis Pspice

para la configuración JFET de la figura 9.13. El voltaje seleccionado como $V(1,4)$ es V_{GS} y la corriente $I(RD)$ es I_{DS} , esto es $V_{GS} = -1.57\text{ V}$ y la $I_{DS} = 4.23\text{ mA}$.

Polarización de cd del JFET de la figura 9.13

```
VDD 2 0 18V
R1 2 1 910K
R2 1 0 220K
RD 2 3 2.2K
RS 4 0 1.2K
J1 3 1 4JN
.MODEL JN NJF(VTO 6V BETA 222E-3)
.DC VDD 18 18 1
.PRINT DC V(1,4) I(RD)
.OPTIONS NOPAGE
END
```

**** PARAMETROS DEL MODELO JFET

```
JN
NJF
VTO -6
BETA 222.000000E-6
```

**** CURVAS DE TRANSFERENCIA DE CD

VDD	V(1,4)	I(RD)
1.80E+01	1.57E 01	4.23E-2

**** TEMPERATURA 27.000 DEG C

Figura 9.4 Archivo de salida para la red de la figura 9.13

CAPITULO 10

CONCLUSIONES Y RECOMENDACIONES

10.1 CONCLUSIONES

El desarrollo de este trabajo tuvo su origen en una problemática existente en instituciones de educación superior en las áreas de ingeniería en electrónica y comunicaciones

Elas tienen el compromiso de crear profesionales egresados de las carreras relacionadas con la ingeniería electrónica que sean capaces no solo de contar con los conocimientos más nuevos sobre su especialidad, sino reafirmar bases establecidas y poder adaptarse a los cambios tan rápidos en estas disciplinas.

Para satisfacer los perfiles ideales de los egresados, las universidades deben de invertir demasiado dinero en infraestructura para las carreras en esta área

Con el propósito de contribuir en algo a la solución parcial de la problemática planteada, se propuso en este trabajo la simplificación de las actividades de análisis y solución de algunos circuitos electrónicos

Se establecieron los aspectos más básicos del análisis de circuitos electrónicos por computadora usando un paquete de software (Pspice)

10.2 RECOMENDACIONES

El campo de la electrónica analógica es muy amplio. Este trabajo se limitó al análisis de circuitos electrónicos con diodos con entradas de cd y ca, transistores bipolares y transistores de efecto de campo en un análisis de corriente directa, por lo que es factible extenderse en los siguientes tópicos:

- Análisis de señal de circuitos con transistores bipolares y de efecto de campo y sus respuestas en frecuencia
- Circuitos amplificadores multietapa
- Circuitos amplificadores operacionales
- Simulación de circuitos electrónicos en su análisis transitorio con Pspice

Nota:

Los autores de esta tesis cuentan con un formato de preguntas y problemas propuestos así como sus respuestas, si el interesado requiere de más información comunicarse a jsilva@gamma.fime.uanl.mx

hfigueroa@gamma.fime.uanl.mx

BIBLIOGRAFIA

- Albert Paul Malvino
Principios de Electronica
Mc Graw Hill, 1989
- Boylestad - Nashelsky
Electronica teoria de circuitos
Prentice Hall, 1996
- David Baes Lopez
Pspice, analisis de circuitos por computadora
Alfaomega, 1995
- Savant - Carpenter - Roden
Diseno Electronico
Addison-Wesley, Iberoamericana, 1991
- Schilling - Belove
Circuitos Electronicos Discretos e Intergrados
Mc Graw Hill, 1989

LISTADO DE TABLAS

Tabla 2.1	Niveles de resistencia	23
Tabla 3.1	Hoja de especificaciones del diodo	59
Tabla 6.1	Hoja de especificaciones del transistor bipolar BJT 2N4123	122
Tabla 7.1	Relacion de V_{GS} en funcion de I_D	132
Tabla 7.2	Resumen de configuracion de polarizaciones	193
Tabla 7.3	Hoja de especificaciones JFET canal-n 2N5457	194
Tabla 7.4	Hoja de especificaciones MOSFET tipo decremental canal-n 2N3797	195
Tabla 7.5	Hoja de especificaciones MOSFET tipo incremental canal-n 2N4351	196

LISTADO DE FIGURAS

Figura 2.1-	Definición de las unidades métricas de resistividad	4
Figura 2.2-	Estructura de un solo cristal de germanio y silicio	5
Figura 2.3-	Estructura atómica de germanio y silicio	6
Figura 2.4-	Unión covalente del átomo de silicio	6
Figura 2.5-	Niveles de energía	7
Figura 2.6-	Impurezas de boro en el material tipo-p	9
Figura 2.7-	Impurezas de antimonio en el material tipo-n	9
Figura 2.8-	Flujo de electrones en función del flujo de huecos	10
Figura 2.9a-	Material tipo-n	11
Figura 2.9b-	Material tipo-p	11
Figura 2.10-	Unión p-n sin polarización externa	12
Figura 2.11 -	Diodo semiconductor sin polarización	12
Figura 2.12.-	Unión p-n con polarización inversa	13
Figura 2.13.-	Unión p-n con polarización directa	13
Figura 2.14 -	Características del diodo semiconductor de silicio	14
Figura 2.15 -	Comparación de diodos semiconductores Si y Ge	15
Figura 2.16 -	Determinación de la resistencia estática	16
Figura 2.17 -	Gráfica del ejemplo 2.1	17
Figura 2.18 -	Definición de la resistencia dinámica o en ac	18
Figura 2.19.-	Determinación de la resistencia en ac en un punto Q	18
Figura 2.20 -	Gráfica del ejemplo 2.2	19
Figura 2.21 -	Determinación de la resistencia en ac promedio entre los límites indicados	22
Figura 3.1 -	Configuración de diodo en serie, circuito y característica	24
Figura 3.2 -	Recta de carga y selección de punto de operación	25

Figura 3.3a - Circuito del ejemplo 3.1	26
Figura 3.3b.- Características del ejemplo 3.1	26
Figura 3.4 - Solución del ejemplo 3.1	27
Figura 3.5.- Circuito para el ejemplo 3.2	28
Figura 3.6.- Circuito para el ejemplo 3.3	28
Figura 3.7.- Determinación de las cantidades desconocidas para el ejemplo 3.3	29
Figura 3.8 - Circuito para el ejemplo 3.4	29
Figura 3.9 - Estado del diodo para la red de la figura 3.8	30
Figura 3.10.- CANTIDADES DESCONOCIDAS PARA LA RED DE LA FIGURA 3.8	30
Figura 3.11 - Red para el ejemplo 3.3	31
Figura 3.12.- Determinación de las cantidades desconocidas para el ejemplo 3.3	31
Figura 3.13 - Circuito para el ejemplo 3.6	32
Figura 3.14 - Determinación de las cantidades desconocidas del ejemplo 3.6	32
Figura 3.15.- Circuito rectificador de media onda	33
Figura 3.16 - Región de conducción ($0 \rightarrow \Gamma/2$)	33
Figura 3.17 - Región de no conducción ($\Gamma/2 \rightarrow \Gamma$)	34
Figura 3.18.- Señal rectificadora de media onda	34
Figura 3.19 - Efecto de V_f sobre la señal rectificadora de media onda	35
Figura 3.20.- Circuito para el ejemplo 3.7	36
Figura 3.21.- V_o resultante para el circuito del ejemplo 3.7	36
Figura 3.22 - Efecto de V_f sobre la salida de la figura 3.21	37
Figura 3.23 - Determinación del PIV	38
Figura 3.24 - Circuito rectificador de onda completa	39
Figura 3.25 - Red para el periodo de ($0 \rightarrow \Gamma/2$)	39
Figura 3.26.- Red de conducción para la región positiva	39
Figura 3.27 - Red de conducción para la región negativa	40
Figura 3.28 - Forma de onda de entrada y salida	40
Figura 3.29.- Determinación de V_{i3} para la configuración puente	41
Figura 3.30 - Determinación del PIV	41
Figura 3.31 - Circuito rectificador con derivación central	42
Figura 3.32 - Condiciones de la red para la región positiva	43

Figura 3.33.- Condiciones de la red para region negativa	43
Figura 3.34 - Red puente para el ejemplo 3.8	44
Figura 3.35.- Red de la figura 3.34 para la region positiva	44
Figura 3.36.- Red redibujada de la figura 3.35	44
Figura 3.37.- Grafica de salida del ejemplo 3.38	45
Figura 3.38 - Circuitos recortadores en serie	46
Figura 3.39.- Circuito recortador en serie con una fuente de cd	47
Figura 3.40.- Determinacion de v	47
Figura 3.41.- Determinacion de los niveles de v	47
Figura 3.42.- Determinacion de v cuando $v < V$	48
Figura 3.43 - Dibujo para v	48
Figura 3.44.- Recortador en serie para el ejemplo 3.9	49
Figura 3.45.- v con el diodo encendido	49
Figura 3.46.- Determinacion del nivel de transicion de la figura 3.43	49
Figura 3.47.- Dibujo de v para el ejemplo 3.9	50
Figura 3.48.- Señal aplicada para el ejemplo 3.10	50
Figura 3.49 - v a $v = +20$ V	51
Figura 3.50.- v a $v = -10$ V	51
Figura 3.51.- Dibujo de v	51
Figura 3.52.- Respuesta de un recortador en paralelo	51
Figura 3.53.- Señal de entrada y circuito del ejemplo 3.11	52
Figura 3.54.- v para la region negativa de v	52
Figura 3.55.- Determinacion del nivel de transicion del ejemplo 3.11	53
Figura 3.56 - Determinacion de v para el circuito abierto del diodo	53
Figura 3.57 - Dibujo de v para el ejemplo 3.11	53
Figura 3.58.- Circuito cambiador de nive	54
Figura 3.59.- Diodo en encendido capacitor cargando a V volts	55
Figura 3.60 - Determinacion de v para el diodo en apagado	55
Figura 3.61.- Grafica de v para la red de la figura 3.57	55
Figura 3.62 - Señal de entrada circuito para el ejemplo 3.12	57
Figura 3.63.- Determinacion de v y V con el diodo encendido	58

Figura 3.64.- Determinacion de v_c con el diodo apagado	58
Figura 3.65.- v_c y v_e para el cambiador de nivel de la figura 3.64	58
Figura 4.1.- Diodo ideal, simbolo curva caracteristica	60
Figura 4.2.- Estados de conduccion y no-conduccion del diodo ideal	61
Figura 4.3a.- Circuito equivalente simplificado para el diodo semiconductor de silicio	63
Figura 4.3b.- Diodo ideal y sus caracteristicas	63
Figura 4.4a.- Diodo zener encendido	63
Figura 4.4b.- Diodo zener apagado	63
Figura 4.5.- Region zener	64
Figura 4.6.- Regulador zener basico	65
Figura 4.7 - Determinacion del estado del diodo zener	65
Figura 4.8.- Circuito equivalente zener cuando esta encendido	66
Figura 4.9 - Circuito del ejemplo 4.1	67
Figura 4.10.- Circuito equivalente del ejemplo 4.1	67
Figura 4.11.- Punto de operacion resultante de la figura 4.10	69
Figura 4.12.- Determinacion de V_c para el regulador de la figura 4.10	69
Figura 4.13.- Diodo de portadores calientes o de barrera de superficie	69
Figura 4.14.- Comparacion de curvas caracteristicas del diodo Schottky y de union p-n	69
Figura 4.15.- Circuito equivalente diodo Schottky	71
Figura 4.16.- Circuito equivalente aproximado	71
Figura 4.17.- Caracteristica del varicap	72
Figura 4.18.- Circuito equivalente en la region de polarizacion inversa y simbolos	73
Figura 4.19.- Caracteristica del diodo tunel	74
Figura 4.20.- Circuito equivalente y simbolos del diodo tunel	75
Figura 4.21 - Arreglo de polarizacion basico construccion y simbolo fotodiodo	75
Figura 4.22.- Caracteristicas del fotodiodo	76
Figura 4.23.- Caracteristicas de f_c para el fotodiodo	76
Figura 5.1a.- Transistor tipo pnp	77

Figura 5.1b	Transistor tipo npn	77
Figura 5.2.-	Union con polarizacion directa de un transistor pnp	78
Figura 5.3	Union con polarizacion inversa de un transistor pnp	79
Figura 5.4 -	Flujo de portadores mayoritarios y minoritarios	79
Figura 5.5a.-	Circuito de configuracion pnp	81
Figura 5.5b	Circuito de configuracion npn	81
Figura 5.6.-	Caracteristicas de entrada de base-comun	81
Figura 5.7.-	Caracteristicas de salida del base-comun	81
Figura 5.8.-	Polarizacion del transistor pnp en base-comun	83
Figura 5.9.-	Accion basica de amplificacion de voltaje de base comun	84
Figura 5.10.-	Notacion y simbolos de la configuracion emisor-comun en un npn y pnp	85
Figura 5.11a	Caracteristica de salida para emisor-comun	86
Figura 5.11b	Caracteristica de entrada para emisor-comun	86
Figura 5.12 -	Notacion y simbolos de la configuracion colector comun	88
Figura 5.13.-	Grafica de la region lineal de operacion para un transistor	89
Figura 6.1.-	Puntos de operacion dentro de los limites de operacion del transistor	92
Figura 6.2.-	Circuito de polarizacion fija	94
Figura 6.3.-	Equivalente del circuito de la figura 6.2	94
Figura 6.4 -	Circuito para la malla base emisor	94
Figura 6.5.-	Circuito de malla colector emisor	95
Figura 6.6.-	Circuito de polarizacion fija para el ejemplo 6.1	96
Figura 6.7a.-	Circuito para el analisis de la recta de carga	97
Figura 6.7b.-	Curvas caracteristicas de salida	98
Figura 6.8.-	Grafica de la recta de carga	98
Figura 6.9 -	Grafica del punto Q con niveles crecientes de I_B	99
Figura 6.10 -	Grafica de niveles crecientes de R	99
Figura 6.11 -	Grafica para niveles pequenos de V	100
Figura 6.12.-	Circuito de polarizacion con resistencia de emisor	100
Figura 6.13 -	Malla base emisor	100

Figura 6.14 - Circuito equivalente para la corriente I_B	101
Figura 6.15 - Circuito con reflexion de impedancia R_i	101
Figura 6.16 - Malla de colector a emisor	102
Figura 6.17 - Circuito para el ejemplo 6.2	103
Figura 6.18.- Grafica de la recta de carga	105
Figura 6.19 - Circuito de polarizacion por divisor de voltaje	106
Figura 6.20.- Grafica del punto Q	106
Figura 6.21.- Redibujo de la malla de entrada de la figura 6.19	106
Figura 6.22.- Circuito para la R_{th}	107
Figura 6.23.- Circuito para el V_{th}	107
Figura 6.24.- Circuito equivalente Thevenin	108
Figura 6.25 - Circuito para el ejemplo 6.3	109
Figura 6.26.- Circuito para calcular el voltaje de base aproximado	109
Figura 6.27.- Circuito con retroalimentacion de voltaje	112
Figura 6.28.- Malla base emisor para la figura 6.27	113
Figura 6.29.- Malla colector emisor para la figura 6.27	114
Figura 6.30.- Circuito para el ejemplo 6.5	114
Figura 6.31.- Circuito para el ejemplo 6.6	116
Figura 6.32.- Circuito para el ejemplo 6.7	117
Figura 6.33.- Circuito para el ejemplo 6.8	119
Figura 6.34.- Determinacion de la R_i	119
Figura 6.35.- Determinacion del V_i	119
Figura 6.36.- Sustitucion del circuito equivalente Thevenin	121
Figura 7.1a - Transistores controlados por corriente	123
Figura 7.1b - Transistores controlados por voltaje	123
Figura 7.2 - Transistor de efecto de campo de union (JFET)	125
Figura 7.3 - JFET con $V_{GS} = 0\text{ V}$ y $V_{DS} = 0\text{ V}$	125
Figura 7.4 - Potenciales variables de polarizacion inversa	125
Figura 7.5 - Grafica de I_D en funcion de V_{DS} para $V_{GS} = 0\text{ V}$	127
Figura 7.6 - Estrechamiento del JFET ($V_{GS} = 0\text{ V}$, $V_{DS} = V_i$)	127
Figura 7.7.- JFET con aplicacion de voltaje negativo a la entrada	128

Figura 7.8.- Características del JFET canal n	128
Figura 7.9.- JFET canal p	129
Figura 7.10.- Características del JFET canal p	129
Figura 7.11.- Símbolos de JFET canal n y p	130
Figura 7.12.- Curva de transferencia para las características de drenador	132
Figura 7.13.- Curva de transferencia para el ejemplo 7.1	136
Figura 7.14.- MOSFET tipo decremental canal n	137
Figura 7.15.- MOSFET tipo decremental con $V_{GS} = 0V$ y $V_{DS} = 0V$	137
Figura 7.16.- Curvas de transferencia para las características de drenaje	138
Figura 7.17.- Reducción de portadores libres en el canal por potencial negativo	139
Figura 7.18.- Características de transferencia del MOSFET	140
Figura 7.19.- MOSFET tipo decremental canal p	141
Figura 7.20.- Símbolos del MOSFET decremental tipo n y p	142
Figura 7.21.- MOSFET tipo incremental canal n	143
Figura 7.22.- Formación del canal en el MOSFET incremental	144
Figura 7.23.- Cambio de la región de agotamiento y el canal	145
Figura 7.24.- Características de drenador	146
Figura 7.25.- Curva de transferencia para características de drenador	148
Figura 7.26.- MOSFET tipo incremental canal p	148
Figura 7.27.- Símbolos del MOSFET incremental tipo p y tipo n	149
Figura 8.1.- Configuración de polarización fija	152
Figura 8.2.- Malla de entrada	152
Figura 8.3.- Circuito para el ejemplo 8.1	154
Figura 8.4.- Solución gráfica para la figura 8.3	155
Figura 8.5.- Configuración de autopolarización	156
Figura 8.6.- Malla de entrada	157
Figura 8.7.- Definición de un punto sobre la curva de transferencia	158
Figura 8.8.- Trazo de la recta de autopolarización	159
Figura 8.9.- Circuito para el ejemplo 8.2	160
Figura 8.10.- Trazo de la recta para la figura 8.9	161
Figura 8.11.- Característica para el JFET de la figura 8.9	162

Figura 8.12.- Punto Q para la figura 8.9	162
Figura 8.13.- Grafica de ejemplo 8.3	163
Figura 8.14 - Circuito del ejemplo 8.4	164
Figura 8.15.- Circuito equivalente de la figura 8.14	165
Figura 8.16.- Punto Q para la figura 8.14	166
Figura 8.17.- Polarizacion por divisor de voltaje	168
Figura 8.18.- Redibujo de la figura 8.17	168
Figura 8.19 - Trazo de la ecuacion de la red por divisor de voltaje	169
Figura 8.20.- Efecto de R_s sobre el punto Q	170
Figura 8.21.- Circuito para el ejemplo 8.5	171
Figura 8.22.- Punto Q para la figura 8.21	172
Figura 8.23.- Circuito para el ejemplo 8.6	173
Figura 8.24.- Calculo de la ecuacion de la figura 8.23	174
Figura 8.25.- Determinacion del punto Q para la figura 8.23	175
Figura 8.26.- Circuito para el ejemplo 8.7	177
Figura 8.27.- Calculo del punto Q para la figura 8.26	179
Figura 8.28.- Grafica para el ejemplo 8.8	180
Figura 8.29.- Circuito para el ejemplo 8.9	181
Figura 8.30.- Calculo del punto Q para la figura 8.29	182
Figura 8.31 - Circuito para el ejemplo 8.10	183
Figura 8.32.- Caracteristica de transferencia del MOSFET incremental	184
Figura 8.33.- Circuito de polarizacion por retroalimentacion	185
Figura 8.34.- Circuito equivalente para la figura 8.33	185
Figura 8.35.- Calculo del punto Q para la figura 8.33	186
Figura 8.36.- Circuito para el ejemplo 8.11	187
Figura 8.37 - Curva de transferencia del MOSFET de la figura 8.36	188
Figura 8.38.- Calculo del punto Q para la figura 8.36	189
Figura 8.39 - Polarizacion por divisor de voltaje del MOSFET incremental canal-n	190
Figura 8.40 - Circuito para el ejemplo 8.12	191
Figura 8.41 - Determinacion del punto Q para el ejemplo 8.12	192

Figura 9.1.-	Designaciones de los elementos	203
Figura 9.2.-	Ejemplo de un circuito con componentes pasivos	204
Figura 9.3.-	Designaciones de los elementos activos	205
Figura 9.4.-	Ejemplo de un amplificador con transistor	205
Figura 9.5.-	Utilización de las proposiciones MODI I	208
Figura 9.6.-	Ejemplo de una fuente de corriente dependiente	210
Figura 9.7.-	Circuito para el ejemplo con diodo	215
Figura 9.8.-	Archivo de entrada para la red de la figura 9.7	216
Figura 9.9.-	Archivo de salida para la red de la figura 9.7	218
Figura 9.10.-	Red para análisis mediante el programa Pspice	220
Figura 9.11.-	Archivo de entrada para la red de la figura 9.10	221
Figura 9.12.-	Archivo de salida de la red de la figura 9.10	221
Figura 9.13.-	Circuito del ejemplo con J1 I T con nodos definidos	223
Figura 9.14.-	Archivo de salida de la red de la figura 9.13	224

GLOSARIO

GL	Germanio
SI	Silicio
PIV	Voltaje de pico inverso
CD	Corriente directa
CA	Corriente alterna
BJT	Transistor bipolar de union
JFET	Transistor de efecto de campo de union
MOSFET	Transistor de efecto de campo metal oxido silicio
IGFET	Transistor de efecto de campo de compuerta aislada
PSPICE	Programa de Simulacion con Enfasis en Circuitos Integrados
THRESHOLD	Voltaje de umbral

RESUMEN AUTOBIOGRÁFICO

José Florencio Silva García, nació el 15 de Abril de 1955 en Monterrey, N.L., Mexico, tiene nacionalidad mexicana, es egresado de la Universidad Autónoma de Nuevo León, de la Facultad de Ingeniería Mecánica y Eléctrica en el año de 1980 con título de Ingeniero en Electrónica y Comunicaciones. Labora como catedrático de tiempo completo en la Universidad Autónoma de Nuevo León, en la Facultad de Ingeniería Mecánica y Eléctrica, impartiendo materias del área de electrónica, su tesis: **AUTOEVALUACIÓN Y COMPROBACIÓN DE CALIDAD DE APRENDIZAJE EN ELECTRÓNICA** es en opción al Grado de: **MAESTRO EN CIENCIAS DE LA INGENIERÍA ELÉCTRICA CON ESPECIALIDAD EN ELECTRÓNICA**, sus padres son Florencio Silva Silva y Blanca García de Silva, su esposa es María Guadalupe Guajardo de Silva y sus hijos son: José Jesús Eddy Silva Guajardo, Sendy Ahani Silva Guajardo, Zaida Jackeline Silva Guajardo.