B Sistemas Discretos **111**

B.1 Equivalencia en Estabilidad Exponencial 111

B.2 Propiedades de las Matrices de Control y Estimación 112

B.3 Resultados Aplicados al Análisis de Estabilidad para Sistemas Discretos . 114

B.4 Función de Lyapunov Discreta 115

C Observador Adaptable **117**

C.1 Derivada de una Matriz Inversa 117

C.2 Matriz Inversa para el Sistema Extendido 117

D Publicaciones **119**