## TABLA DE SÍMBOLOS Y ABREVIATURAS

## (NOMENCLATURA)

а	Radio del Disco
ai	Radio Interior del anillo
a <sub>d</sub>	Amplitud libre amortiguada
ao	Radio exterior del anillo
{a}	Vector columna de amplitudes
C	Coeficiente de amortiguamiento
Cc	Amortiguamiento crítico
е	Excentricidad efectiva
f <sub>n</sub>	Frecuencia natural
h	Altura del bloque
k	Rigidez
1	Longitud del bloque
m	Masa
m <sub>e</sub>	Masa de excitación
m <sub>r</sub>	Masa del rotor
r	Radio
t	Tiempo
w	Ancho del bloque
y	Desplazamiento

ý	Velocidad
ÿ	Aceleración
<b>Y</b> st	Desplazamiento estático
-	
A	Área de la sección transversal
<b>A</b> <sub>1</sub>	Amplitud del soporte antes de balancear el rotor
A <sub>2</sub>	Amplitud del soporte despúes de balancear el rotor
$A_r$	Relación de área
В	Modulo de volumen
E	Modulo de Young
E <sub>corregido</sub>	Modulo de Young corregido
F	Fuerza centrífuga debido al desbalanceo del rotor
F <sup>0</sup>	Fuerza centrífuga debido al balanceo del rotor
F <sup>0</sup> <sub>1</sub>	Fuerza centrífuga debida a la diferencia de balanceos
F <sub>x</sub>	Fuerza de desbalanceo en la dirección X
Fz	Fuerza de desbalanceo en la dirección Z
<b>{F}</b>	Vector de fuerzas
G	Modulo de corte
G <sub>r</sub>	Peso del rotor
Ks	Rigidez de corte
[K]	Matriz de rigidez
М	Momento resultante
M <sub>x</sub>	Momento resultante alrededor de X

Mz	Momento resultante alrededor de Z
[M]	Matriz de masa
N	Número de revoluciones por minuto
$N_0$	Número de revoluciones por minuto inicial
P <sub>0</sub>	Amplitud de la fuerza de excitación
S	Inclinación de dureza
Tr	Transmisibilidad
{ <b>V</b> <sub>r</sub> }	Modos naturales
{ <b>Y</b> }}	Matriz de desplazamiento en cualquier instante
α	Factor de desgaste
α	Diferencia de fase
β	Relación de frecuencias
δ	Máxima deformación
μ	Factor de amplificación dinámica
	ractor de amplinoación dinamica
ω	Velocidad de operación
ω ω <sub>8</sub>	•
	Velocidad de operación

Razón de amortiguamiento

ξ